

KeyAdvanced KeyTouch

XF01380 - XF01380D

Procedura konfiguracji oprogramowania



Spis

Spis	3
Wersje	5
Cel i zakres zastosowania	5
Legenda	6
Instrukcje dotyczące bezpieczeństwa i ostrzeżenia	7
Wprowadzenie	8
Konfiguracja oprogramowania	8
Interfejs graficzny	9
Język	11
Podłączenie urządzenia	12
Połączenie przez USB	13
Połączenie przez Wi-Fi – wyszukiwanie urządzenia i połączenie	14
Połączenie przez magistralę CAN	16
Logowanie do systemu	17
Inicjalizacja oprogramowania	18
APN (Ustawienia → Sieć/Połączenie → APN)	18
Kod PIN (Ustawienia → Sieć/Połączenie → Kod PIN)	18
Konfiguracja usługi w chmurze (Ustawienia → Sieć/Połączenie → Usługa w chmurze)	18
Wi-Fi	19
Ustawianie godziny (Ustawienia → Zaawansowane → Zegar (RTC))	19
Kalibracja akcelerometru (Ustawienia → Zaawansowane - Akcelerometr)	20
Kalibracja wskaźnika rozładowania baterii (Ustawienia → System → Dane baterii)	23
Sygnały i alarmy	26
Diagnostyka systemu	26
Alarmy	27
Blokowanie sekcji hasłem	28
Konfiguracja sieci Wi-Fi (Ustawienia → Sieć/Połączenie → Wi-Fi)	30
Podłączenie do urządzenia	30
Dodanie nowej sieci	30
Aktywacja profili i komparatorów (Ustawienia → System → Aktywacja profili / Komparatory)	31
Obszary robocze (Ustawienia → Funkcje specjalne → Obszar roboczy)	33
Funkcja listy kontrolnej (tylko dla KeyTouch) (Ustawienia → Funkcje specjalne → wstępna lista kontrolna)	34
Konfiguracja pytań za pomocą oprogramowania	36
Konfiguracja aktywacji listy kontrolnej za pomocą oprogramowania	38
Wgląd w wyniki listy kontrolnej	39
Funkcja PLC (Ustawienia → Funkcje specjalne → Funkcja PLC)	40
Antykolizja (Ustawienia → Funkcje specjalne → Antykolizja)	41
KiwiCross UWB (FW 0314M0, SW 4.10G) (Ustawienia → Funkcje specjalne → Antykolizja)	42
Radar (Ustawienia → Funkcje specjalne → Radar)	44
KiwiEye (Ustawienia → Funkcje specjalne → KiwiEye)	46

Konfiguracja trybu pasa ruchu: piesi i wózki (FW 0314R, SW 4.14A)	54
Konfiguracja trybu pasa ruchu: znaki (FW 0314R, SW 4.14A)	58
Plik konfiguracyjny (Ustawienia → Importuj / Eksportuj)	59
Ustawienia zaawansowane	61
Zegar	61
Akcelerometru	61
Czujniki (Ustawienia → Sygnały → AIN / DIN)	62
Wejścia analogowe (AIN)	62
Wejścia cyfrowe (DIN)	63
Konfiguracja zdarzeń na czujnikach (SPN)	63
Aktywacja przełącznika po uderzeniu	65
Włączenie sygnału dźwiękowego	68
Blokada maszyny (Ustawienia → System → Blokada maszyny)	69
Sekcja Użytkownicy	70
Użytkownicy	70
Dodaj użytkownika i aktywuj identyfikator RFID	72
Włącz czytnik kart	75
Profile użytkowników (Ustawienia → System → Profile użytkowników)	76
Import-eksport użytkowników	77
Eksport	77
Import	79
Rejestry	80
Ustawienia danych podstawowych	80
Zarządzanie pojazdami	81
Synchronizacja plików rejestrów	83
Przeglądanie danych	84
Sekcja Wykorzystanie	85
Sekcja Alarmy	85
Sekcja Log	86
Wykresy	87
Sekcja Wyświetl zderzenie	89

Wersje

Wersja	Komentarze	Zmienione rozdziały
00	Pierwsze wydanie	Wszystkie
01	Dodano sekcję KiwiCross UWB	KiwiCross UWB
02	Ogólna rewizja formatu dokumentu. Aktualizacja sekcji Logowanie systemu i konfiguracji Wi-Fi.	Zaloguj się do systemu. Konfiguracja Wi-Fi: Dodawanie nowej sieci.
03	Rewizja zmiany nomenklatury produktu.	Wszystkie
04	Ogólna aktualizacja w celu zmiany nazwy firmy. Aktualizacja funkcji specjalnych → KiwiEye	KiwiEye (Ustawienia → Funkcje specjalne → KiwiEye)

Tab.1 – Zmiany w dokumencie

Cel i zakres zastosowania

Użytkownicy	Instalator; Operator pojazdów, w których jest zainstalowany; Personel wykwalifikowany uprawniony do konserwacji urządzenia.
Cel	Dostarczenie informacji niezbędnych do: ➤ Prawidłowa instalacja urządzenia; ➤ Właściwe uświadomienie operatorów w zakresie problemów związanych z bezpieczeństwem; ➤ Korzystanie z urządzenia w bezpiecznych warunkach.

Tab.2 – Cel i zakres zastosowania

Legenda

	Ostrzeżenie/uwaga – ważne informacje dotyczące bezpieczeństwa
	Ogólne informacje i wskazówki
	ZAKAZ: Czynności lub działania NIE dozwolone.

Tab.3 – Legenda

Instrukcje dotyczące bezpieczeństwa i ostrzeżenia



Obsługa urządzenia musi być powierzona odpowiednio przeszkolonemu i wykwalifikowanemu personelowi.



Przed zainstalowaniem i uruchomieniem urządzenia należy uważnie przeczytać i zrozumieć niniejszą instrukcję, aby uniknąć uszkodzenia produktu i zagrożenia dla własnego bezpieczeństwa.



Informacje techniczne zawarte w niniejszym dokumencie mają charakter wyłącznie informacyjny i nie stanowią zobowiązania umownego.

Kiwitron zastrzega sobie prawo do wprowadzania wszelkich zmian graficznych lub funkcjonalnych w urządzeniach i/lub oprogramowaniu bez uprzedniego powiadomienia.



System należy zainstalować w taki sposób, aby w żadnym wypadku nie utrudniał kierowcy bezpiecznego prowadzenia pojazdu, zawsze ściśle przestrzegając instrukcji zawartych w instrukcji obsługi i konserwacji.



Urządzenie KeyAdvanced lub KeyTouch **nie może** zastąpić urządzeń bezpieczeństwa pojazdu, w którym jest zainstalowane.



Urządzenie KeyAdvanced lub KeyTouch **należy** zainstalować zgodnie z ogólnymi zasadami bezpieczeństwa.



Zabrania się instalowania urządzenia KeyAdvanced lub KeyTouch w celu zahamowania lub zmiany działania systemów bezpieczeństwa już zainstalowanych w pojeździe.



Zabrania się używania systemu do sterowania wyłącznikami mocy, ponieważ ich otwarcie podczas przepływu prądu spowodowałoby powstanie łuku elektrycznego.



Przed wykonaniem jakiegokolwiek operacji zdalnej (chmura internetowa lub zdalne połączenie za pośrednictwem komputera) **należy powiadomić operatora** pojazdu, aby zapobiec sytuacjom niebezpiecznym.



Jeśli urządzenie jest zainstalowane w taki sposób, że może wymagać dynamicznego aktywowania ograniczenia maksymalnej/minimalnej wydajności, należy przestrzegać zasad bezpieczeństwa maszyny i operatorów. W każdym przypadku zabrania się sterowania całkowitym zatrzymaniem pojazdu, a jedynie zmniejszeniem jego prędkości. Wszelkie zmiany parametrów pracy pojazdu nie mogą stwarzać potencjalnych sytuacji zagrożenia. W każdym przypadku operacje podłączania i kalibracji poza systemami dostarczonymi przez Kiwitron są wyłączną i całkowitą odpowiedzialnością instalatora, w tym ewentualne analizy ryzyka, które mogą okazać się konieczne.



Nie należy używać urządzenia w obecności gazów lub oparów łatwopalnych, w pobliżu stacji paliw, magazynów paliw, zakładów chemicznych lub podczas operacji strzałowych. **Należy unikać wszelkich atmosfer potencjalnie wybuchowych.**

Wprowadzenie

Oprogramowanie Key jest głównym narzędziem do inicjalizacji i konfiguracji nowego urządzenia KeyAdvanced lub KeyTouch.

Oprogramowanie Key zapewnia funkcję synchronizacji przy każdym połączeniu urządzenia, co pozwala na zachowanie kopii generowanych logów na komputerze PC w celu analizy wszystkich danych w dowolny sposób.

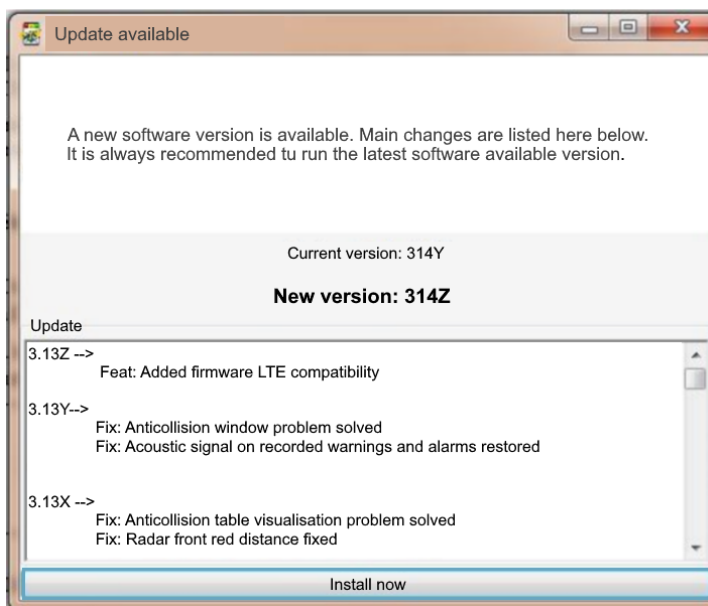
Konfiguracja oprogramowania

Pobierz i zainstaluj oprogramowanie na komputer PC ze strony <https://www.kiwitron.com/it/download/>.

Po pobraniu pliku instalacyjnego (w formacie .exe) na komputer PC uruchom instalację tego pliku wykonywalnego, wykonując wszystkie wymagane czynności.



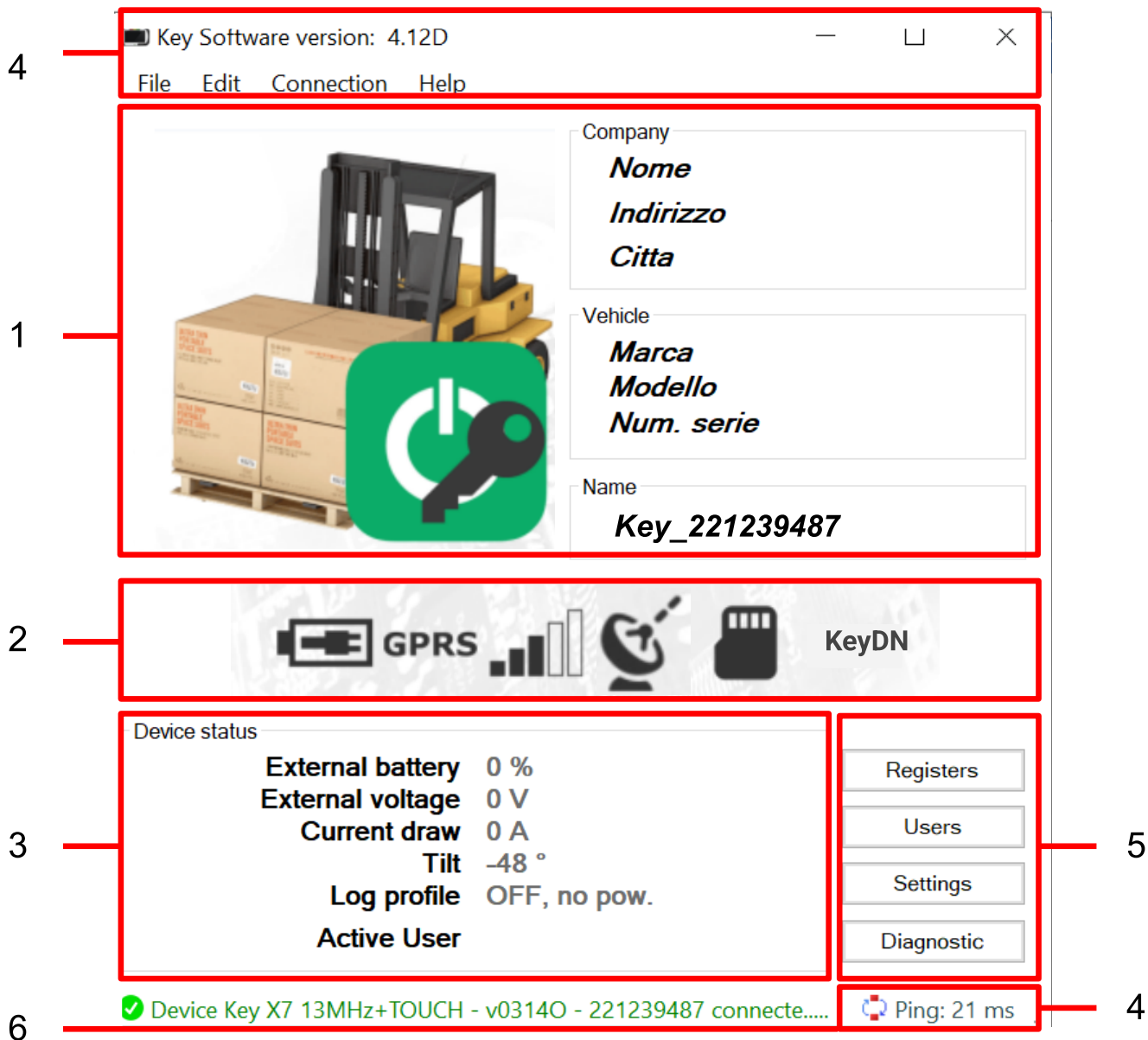
Podczas uruchamiania może pojawić się okienko z informacją o istnieniu nowszej wersji oprogramowania kontrolnego oraz listą aktualizacji w stosunku do poprzedniej wersji.



Zaleca się zatem kliknięcie przycisku „Zainstaluj teraz” w oknie pop-up, aby przystąpić do instalacji najnowszej wersji oprogramowania kontrolnego Key.

Interfejs graficzny

Po uruchomieniu oprogramowania pojawia się ekran główny, na którym wyświetlane są najważniejsze informacje oraz polecenia umożliwiające dostęp do różnych funkcji.



Rys. 1 – Ekran główny

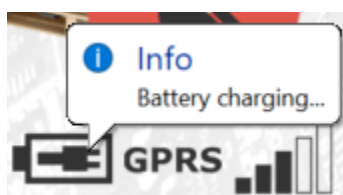
1. W górnej połowie ekranu wyświetlane są:
 - zdjęcie podłączonego urządzenia;
 - szereg informacji dotyczących firmy będącej właścicielem urządzenia oraz pojazdu, w którym zamontowano urządzenie Key.
2. W środkowej części znajdują się ikony przedstawiające stan poszczególnych urządzeń peryferyjnych:



Rys. 2 - Stan urządzeń peryferyjnych

- Stan baterii: obecna, nieobecna, ładowana.
- Rodzaj połączenia: Wi-Fi, GPRS lub GSM (w zależności od stanu inicjalizacji linii telefonicznej podczas włączania systemu).
- Obecność karty SIM/rodzaj sygnału (GPRS).
- Siła sygnału sieci telefonicznej.
- Sygnał GPS: aktywny/nieaktywny (jeśli nieaktywny, na ikonie pojawia się znak X).
- Karta SD: obecna/nieobecna.
- Urządzenie KeyDN: obecne/nieobecne.
- Alarmy: obecne/nieobecne.

Po najechaniu kursorem myszy na jedną z tych ikon i zatrzymaniu go na chwilę wyświetli się powiadomienie wyjaśniające znaczenie obrazka:



Klikając pojedynczo na każdą ikonę, można przejść do odpowiedniej sekcji menu Diagnostyka (nie jest ona dostępna we wszystkich przypadkach).

Dwukrotne kliknięcie spowoduje wyświetlenie sekcji menu Ustawienia odnoszącej się do klikniętej ikony.

3. Pod rzędem ikon wyświetlane są najważniejsze dane w czasie rzeczywistym, takie jak na przykład poziom naładowania baterii, napięcie i stan urządzenia.
4. Dwa paski na górze i na dole zapewniają odpowiednio natychmiastowy dostęp do najczęściej używanych poleceń oraz informacji o stanie oprogramowania; na przykład, jeśli trwa jakakolwiek operacja, wyświetlane są tutaj informacje o jej postępie.

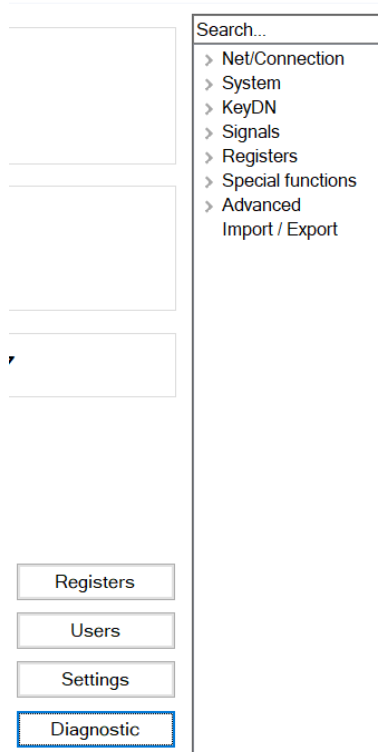


Należy zawsze zwracać uwagę na różne komunikaty o stanie, które są okresowo aktualizowane.

5. W prawym dolnym rogu znajdują się różne przyciski umożliwiające dostęp do następujących funkcji:

- Rejestry
- Użytkownik
- Ustawienia
- Diagnostyka

5.1. W prawym górnym rogu dostępna jest funkcja wyszukiwania:

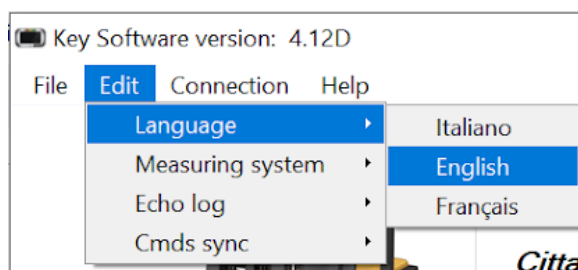


Rys. 3 – Funkcja wyszukiwania

6. W ostatnim wierszu u dołu wyświetlany jest stan i nazwa podłączonego lub niepodłączonego urządzenia.

Język

Język interfejsu graficznego można zmienić za pomocą menu rozwijanego „Edit” → „Język”:



Rys. 4 – Menu Edytuj→Język

Podłączenie urządzenia

Zainstaluj i uruchom program Key.

W dolnej części ekranu głównego wyświetla się informacja, że żadne urządzenie nie jest podłączone, a tryb pracy jest offline, dlatego należy podłączyć oprogramowanie sterujące do urządzenia Key.

 Key Software version: 4.12D

File Edit Connection Help



Company

Vehicle

Name

☒ Use offline mode

Remote connection

Registers

Users

Settings

Diagnostic

Rys. 5 – Strona główna Key

Możliwe jest połączenie:

- Przez USB→w połączeniu lokalnym za pomocą kabla USB-A do USB Mini-B
- Przez Wi-Fi→w połączeniu lokalnym (urządzenie i używany komputer muszą być podłączone do tej samej sieci fizycznej).
- Przez CAN BUS→za pomocą interfejsu PEAK.

Połączenie przez USB

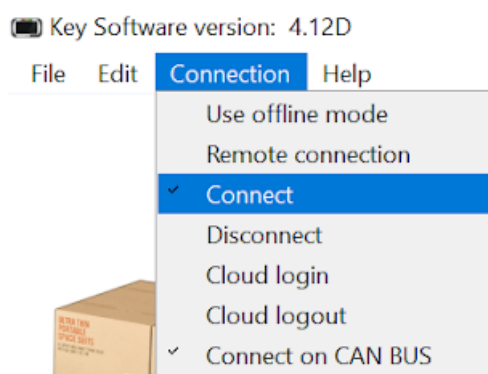
Podłącz urządzenie do komputera za pomocą kabla USB-A - USB Mini-B:



Rys. 6 - USB-A - USB Mini B

Po kilku sekundach połączenie zostanie nawiązane.

Alternatywnie można uruchomić połączenie ręcznie, klikając „Połączenie” → „Połącz” na pasku menu u góry:



Połączenie przez Wi-Fi – wyszukiwanie urządzenia i połączenie



Komputer musi być podłączony do tej samej sieci co urządzenie Key

Przejdź do sekcji połączenia zdalnego za pomocą menu rozwijanego lub przycisku „Połączenie zdalne”:

lub

Kliknij przycisk „Skanuj sieć”, aby rozpocząć wyszukiwanie urządzeń podłączonych do sieci lokalnej

IP Address
 Phone Number

Scan net

Call

Connect

Call

Status	Asset	IP	Phone	Last seen

Remote connection

⏪

14

PL - Key - XF01380 - XF01380D

X0138_PRO001_04_PL

Po zlokalizowaniu urządzenia, z którym chcesz się połączyć, wystarczy dwukrotnie kliknąć pole adresu IP, aby oprogramowanie nawiązało połączenie:

Remote connection 

IP Address
 Phone Number

	Status	Asset	IP	Phone	Last seen
▶	Logged in	Demo	192.16		
	undefined	WrPp-EZx	192.16		
	undefined	WxYz-Abn	192.16		

Alternatywnie, jeśli znasz już adres IP urządzenia, możesz wprowadzić go ręcznie (1) i kliknąć przycisk „Połącz” (2).

Remote connection 

IP Address
 Phone Number

	Status	Asset	IP	Phone	Last seen
--	--------	-------	----	-------	-----------

Nawiązanie połączenia może potrwać kilka sekund; po nawiązaniu połączenia w pasku stanu pojawi się komunikat i będzie można normalnie korzystać z urządzenia.



Jeśli połączenie nie powiedzie się, spróbuj ponownie po kilku minutach.

Urządzenie może być zajęte komunikacją z usługą w chmurze, w takim przypadku nie można połączyć się za pomocą oprogramowania.

Połączenie przez magistralę CAN

Połączenie przez magistralę CAN odbywa się za pomocą adaptera USB->CAN Peak®

1. Podłącz interfejs Peak® CAN bus do komputera za pomocą kabla USB.
2. Podłącz interfejs CAN do sieci CAN bus urządzenia Key
3. Kliknij przycisk „Połącz z magistralą CAN”.



Jeśli używany interfejs obsługuje więcej kanałów magistrali CAN lub jeśli podłączonych jest jednocześnie więcej interfejsów, pojawi się pytanie, z którym kanałem się połączyć.

Rozpocznie się wyszukiwanie podłączonych węzłów (w tej samej sieci może znajdować się kilka urządzeń) i jeśli zostanie wykrytych kilka urządzeń, pojawi się pytanie, z którym węzłem się połączyć.



Jeśli w sieci znajduje się tylko jeden węzeł, oprogramowanie połączy się automatycznie.

Jeśli połączenie zostanie nawiązane pomyślnie, w dolnej części głównego okna pojawi się informacja o podłączonym węźle.

Logowanie do systemu

Po nawiązaniu połączenia oprogramowanie wyświetla stan systemu. Istnieją 4 możliwe stany:

1. Stan WYŁĄCZONY



2. Stan WYŁ., brak zasilania



3. Panel ON, obecność sygnału klucza IP1



4. Logowanie użytkownika



Przedstawione obrazy czterech stanów logowania mają charakter wyłącznie poglądowy. Obrazy te mogą być modyfikowane lub zastępowane przez użytkownika własnymi obrazami.

Inicjalizacja oprogramowania

APN (Ustawienia → Sieć/Połączenie → APN)

APN to punkt dostępu karty SIM umieszczonej w urządzeniu. Konieczne jest jego prawidłowe skonfigurowanie, aby urządzenie mogło komunikować się z serwerem zewnętrznym.

- Aby skonfigurować APN, należy przejść do odpowiedniej sekcji w menu ustawień.
- APN różni się w zależności od operatora, wszystkie APN można łatwo znaleźć w Internecie i są one udostępniane przez samych operatorów.
- W zależności od operatora urządzenie może samodzielnie zmienić APN, jeśli uzna go za nieprawidłowy.
- Dostępne są 3 APN do wyboru, a w razie potrzeby należy ustawić identyfikator użytkownika i hasło dla 3 APN. Zazwyczaj dane te są dostarczane przez operatora komórkowego.

Kod PIN (Ustawienia → Sieć/Połączenie → Kod PIN)

Kod PIN karty SIM należy ustawić tylko przy pierwszym uruchomieniu, przejść do odpowiedniej sekcji oprogramowania na komputerze PC i włączyć wprowadzanie kodu PIN.

Konfiguracja usługi w chmurze (Ustawienia → Sieć/Połączenie → Usługa w chmurze)

Aby urządzenie mogło prawidłowo połączyć się z aplikacją internetową, należy ustawić wymagane parametry w sekcji „Usługa w chmurze”.

W tym miejscu należy wprowadzić dane logowania i adres portalu internetowego serwera:

- **Host:** jest to pole odnoszące się do adresu portalu internetowego. Może to być również adres IP.
- **Hasło:** to pole dotyczy hasła dostępu do sieci przez urządzenie, musi składać się z 5 znaków alfanumerycznych.
- **Kod:** Wraz z polem „Hasło” określa dostęp do portalu internetowego i identyfikację urządzenia. Musi składać się z 5 znaków alfanumerycznych.



Kod i hasło należy ustawić zarówno na urządzeniu, jak i w portalu internetowym, aby umożliwić ich prawidłowe powiązanie.



Każde urządzenie jest jednoznacznie identyfikowane przez kod i hasło, pola te różnią się bowiem w zależności od urządzenia.



W przypadku zmiany parametru „Host” konieczne będzie wprowadzenie tej samej zmiany również w sekcji „FTP” (Ustawienia → Sieć/Połączenie → FTP).

Po zakończeniu konfiguracji i po kilku minutach od aktywacji systemu (z włączoną i skonfigurowaną funkcją Cloud) należy sprawdzić na portalu internetowym, czy właśnie skonfigurowane urządzenie przestało dane, jak pokazano na poniższym schemacie.

 Forklift	System type Serial number	1906 h	9.8 h/day	68 ah/day	   
 Forklift	System type Serial number	1541 h	5.4 h/day	0 ah/day	   
 Forklift	System type Serial number	363 h	1.8 h/day	0 ah/day	   

Rys. 7 – Przesyłanie danych z urządzenia do chmury

Wi-Fi

Moduł Wi-Fi umożliwia Key połączenie się z siecią firmową, o ile spełnia ona następujące wymagania:

- 2,4 GHz IEEE 802.11b/g
- Brak uwierzytelniania
- WEP-128
- WPA-PSK (TKIP)
- WPA2-PSK (AES)

Aby połączenie Wi-Fi mogło działać, należy je poprawnie skonfigurować za pomocą oprogramowania. Więcej informacji można znaleźć w sekcji „Konfiguracja sieci Wi-Fi”.

Ustawianie godziny (Ustawienia – Zaawansowane – Zegar (RTC))

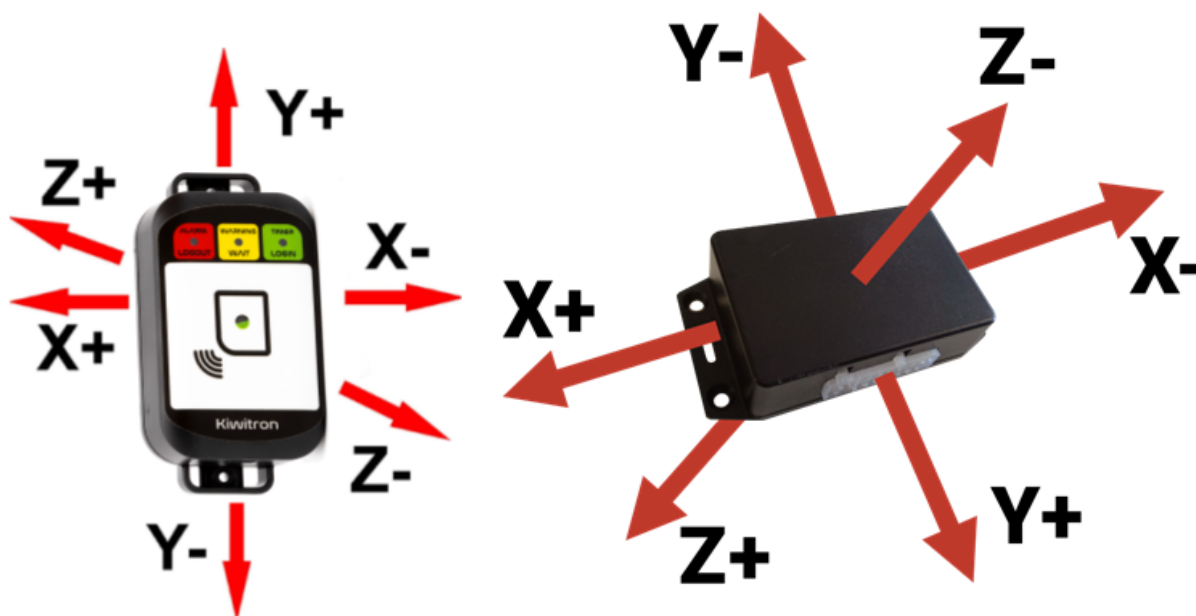
Podczas instalacji urządzenia należy sprawdzić, czy jego czas jest prawidłowy. W tym celu należy przejść do ustawień „RTC”.

Kalibracja akcelerometru (Ustawienia - Zaawansowane - Akcelerometr)



Podczas kalibracji systemu należy wybrać, czy używać akcelerometru KeyUP, czy KeyDN.

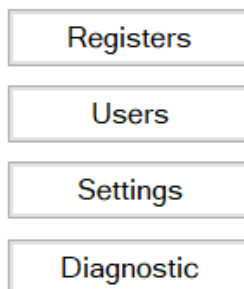
Na poniższych zdjęciach zaznaczono osie kierunkowe dla każdego urządzenia:



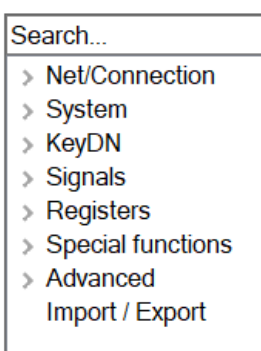
Należy wybrać spośród dwóch akcelerometrów ten, który został mocniej przymocowany do ramy maszyny i umieszczony w pozycji prostopadłej do kierunku przedniego i grawitacji.

Ustawienie akcelerometru

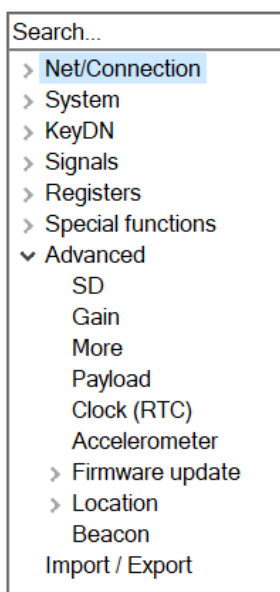
1. Klucz ON
2. Wybierz przycisk „Ustawienia”



3. Wybierz „Zaawansowane”



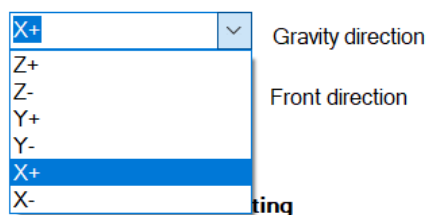
4. Otworzy się następujący ekran, wybierz „Akcelerometr”:



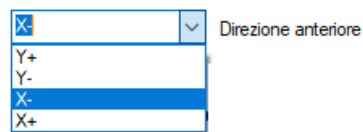
5. Aby ustawić osie grawitacji i kierunku, należy kliknąć poszczególne menu rozwijane.



6. Wybierz kierunek grawitacji



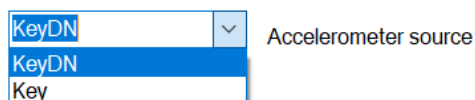
7. Wybierz kierunek przedni



8. Wybierz przycisk „Zapisz”.

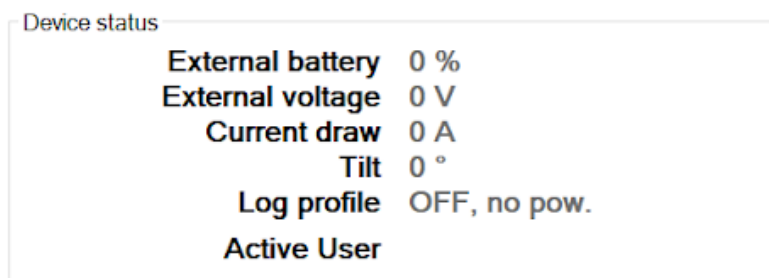
9. Z menu rozwijanego „Źródło akcelerometru” wybierz źródło akcelerometru

10. Wybierz „0 akcelerometr”, aby wyzerować „nachylenie”.



11. Wybierz przycisk „Zapisz”.

12. Jeśli procedura została wykonana poprawnie, na ekranie „Stan urządzenia” nachylenie będzie wynosić „0”.

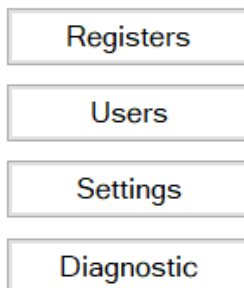


Kalibracja wskaźnika rozładowania baterii (Ustawienia → System → Dane baterii)

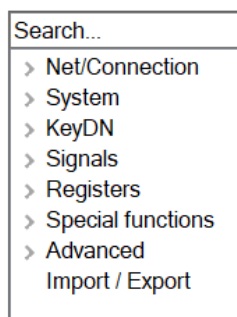
Ta sekcja musi zostać skonfigurowana w celu zapewnienia prawidłowego przebiegu krzywej rozładowania baterii i konfiguracji czujnika prądu (jeśli jest obecny).

Ustawienia baterii

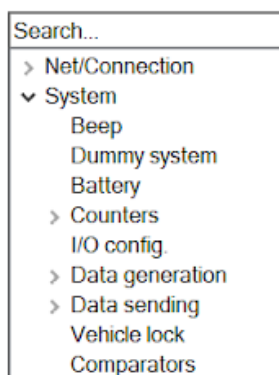
1. Klucz ON
2. Wybierz przycisk „Ustawienia”.



3. Wybierz „System”.



4. Wybierz „Dane baterii”.



5. Otworzy się następujący ekran:

± 1200 A	Sensor Type
Positive polarity	Sensor polarity
	Battery swap timeout (s)
	Battery swap level
2,1	Element reset voltage (V)
2,65	V elemento di reset esteso(V)
1,9	Minimum element voltage (V)
24	Elements count
60	Analyze Time (s)
30%	Element ΔV for opportunity charging

6. Wybierz przycisk „Typ czujnika”.

± 1200 A	Sensor Type
Not Present	Sensor polarity
Custom	
± 1200 A	Battery swap timeout
± 600 A	
± 300 A	

7. Przeprowadź test absorpcji (na przykład podnosząc widły).

Jeśli wartość „Pobór mocy” wyświetlana w „Stanie urządzenia” jest ujemna, należy zmienić polaryzację czujnika.

Wybierz opcję „Polarność czujnika” i wybierz prawidłową polaryzację.

Positive polarity	Sensor polarity
Positive polarity	
Negative polarity	

8. Wybierz przycisk „Zapisz”.

9. Ustawić „Liczba elementów baterii”.

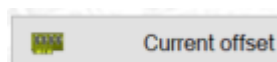
± 1200 A	Sensor Type
Positive polarity	Sensor polarity
	Battery swap timeout (s)
	Battery swap level
2,1	Element reset voltage (V)
2,65	V elemento di reset esteso(V)
1,9	Minimum element voltage (V)
24	Elements count
60	Analyze Time (s)
30%	Element ΔV for opportunity charging

10. Wybierz przycisk „Zapisz”.

11. Ogólnie:

- V Element resetowania: wartość, która pozwala wskaźnikowi rozładowania przywrócić się do 100%.
- V Element minimalny: minimalna wartość elementu baterii, używana do obliczenia wartości rozładowania baterii wraz z „V element resetowania”.
- N Elementy: Jest to całkowita liczba elementów baterii.
- DV Element biberonato: wartość ta pozwala wskaźnikowi rozładowania częściowo się zresetować.
- Czas analizy: wartość określająca częstotliwość, z jaką funkcja rozładowania analizuje bieżące dane. Druga część dotyczy typu czujnika prądu. Dostępne są 3 czujniki (1200, 600, 300 A), można również wybrać czujnik niestandardowy.

12. Należy kliknąć przycisk „Offset prądu”, aby wyzerować pozycję „pobór mocy”.



13. Wybierz przycisk „Zapisz”.

14. Jeśli procedura została wykonana poprawnie, na ekranie „Stan urządzenia” pojawi się wartość poboru mocy równa „0”.

Device status

External battery	0 %
External voltage	0 V
Current draw	0 A
Tilt	0 °
Log profile	OFF, no pow.
Active User	

Sygnały i alarmy

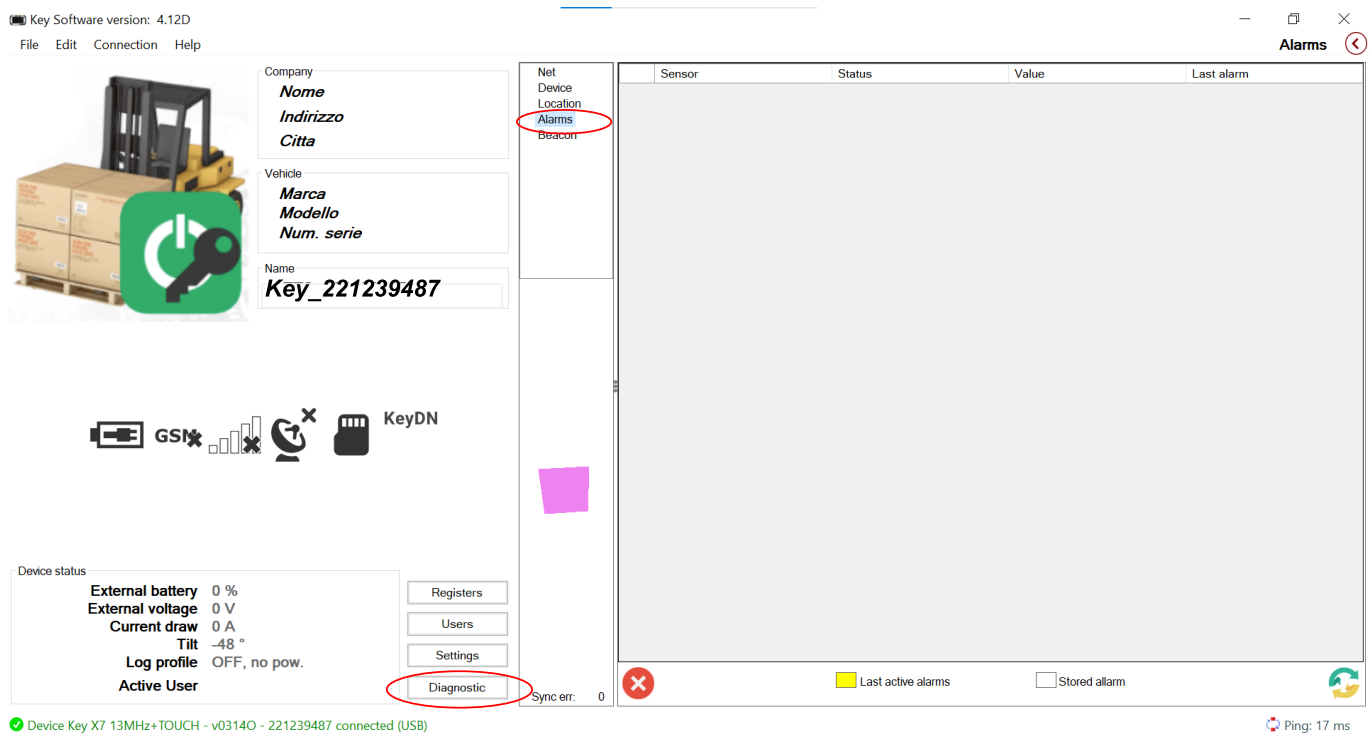
W sekcji „Diagnostyka” → „Alarmy” można ustawić wszystkie sygnały, które mają być wyświetlane i analizowane na wykresach w oprogramowaniu i w Internecie. Można również zdefiniować poziomy ostrzegawcze i alarmowe dla poszczególnych czujników.



Jeśli sygnał nie jest ustawiony do wyświetlania, urządzenie nie będzie go analizować, a zatem informacje dotyczące tego sygnału nie zostaną zapisane.

Diagnostyka systemu

W sekcji Diagnostyka można sprawdzić stan całego systemu.



The screenshot displays the 'Alarms' configuration window in the Kiwitron software. The interface includes a menu bar (File, Edit, Connection, Help) and a status bar at the bottom. The main area is divided into several sections:

- Company Information:** Fields for Name, Indirizzo, and Città.
- Vehicle Information:** Fields for Marca, Modello, and Num. serie.
- Name:** A field containing 'Key_221239487'.
- Device Status:** A section showing various metrics:
 - External battery: 0 %
 - External voltage: 0 V
 - Current draw: 0 A
 - Tilt: -48 °
 - Log profile: OFF, no pow.
 - Active User
- Navigation Buttons:** A vertical column of buttons including 'Registers', 'Users', 'Settings', and 'Diagnostic' (which is circled in red).
- Net Device Location:** A section with 'Alarms' and 'Beacon' options, where 'Alarms' is circled in red.
- Alarms Table:** A large table with columns for Sensor, Status, Value, and Last alarm. It is currently empty.
- Sync err:** A field showing '0'.
- Bottom Bar:** Includes a 'Ping: 17 ms' indicator and a 'Last active alarms' checkbox.

The status bar at the bottom left shows a green checkmark and the text: 'Device Key X7 13MHz+TOUCH - v03140 - 221239487 connected (USB)'.

Alarmy

Ta sekcja menu „Diagnostyka” umożliwia użytkownikowi:

- sprawdzenie, które sygnały zostały zapisane (jeśli zaznaczono opcję „Zapisz alarm” w sygnałach)
- usunąć status trwałości

Aby wyświetlić aktywne alarmy, należy kliknąć „Rejestry” -> „Alarmy”.

Registers - Registers

Registers Check list function

Select day

0

☐ Unselect all

☒ 2023

☒ January

☒ 17, Tuesday

☐ 16, Monday

☐ 12, Thursday

☐ 11, Wednesday

☐ 2022

Elaborate

Start 17/01/2023 - 14:36 End 17/01/2023 - 14:36

Uses Alarms Logs Charts View shock

UID	USERNAME	Start DateTime	Stop DateTime	Duration	Alarm	Waning
		DateTime	UID	USERNAME	PROFILE	SENSOR
		2023/01/17 14:29:32	00000000		OFF, no pow.	Acceleration
		2023/01/17 14:29:35	00000000		OFF, no pow.	Acceleration

Search username...

Show routes

Code 21 Association 221239487

Synchronize

Rys. 8 – Zdarzenia

Blokowanie sekcji hasłem

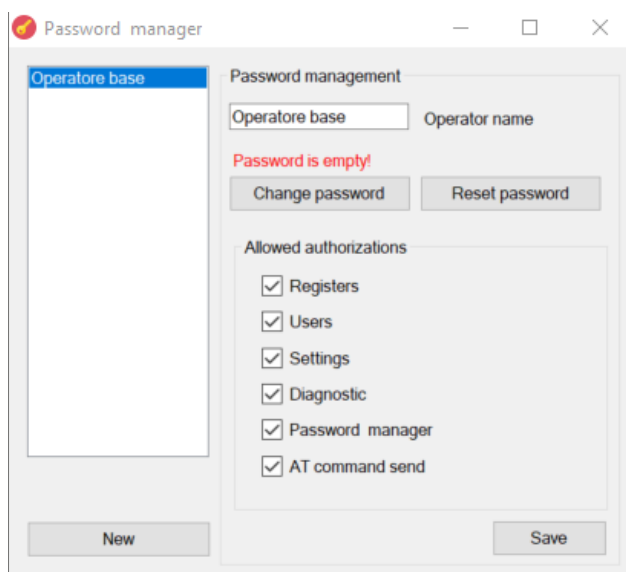
Począwszy od wersji oprogramowania 3.14A dostępna jest funkcja „Zarządzanie hasłami”, która pozwala ograniczyć dostęp do niektórych funkcji za pomocą jednego lub kilku haseł, które można ustawić.

Dostęp do tej funkcji można uzyskać za pomocą paska menu u góry, klikając „Plik” „Menedżer haseł”.



Uwaga: Aby uzyskać dostęp do tej sekcji, należy wprowadzić hasło; domyślne hasło jest puste, wystarczy nacisnąć „OK”, gdy pojawi się prośba o wprowadzenie hasła.

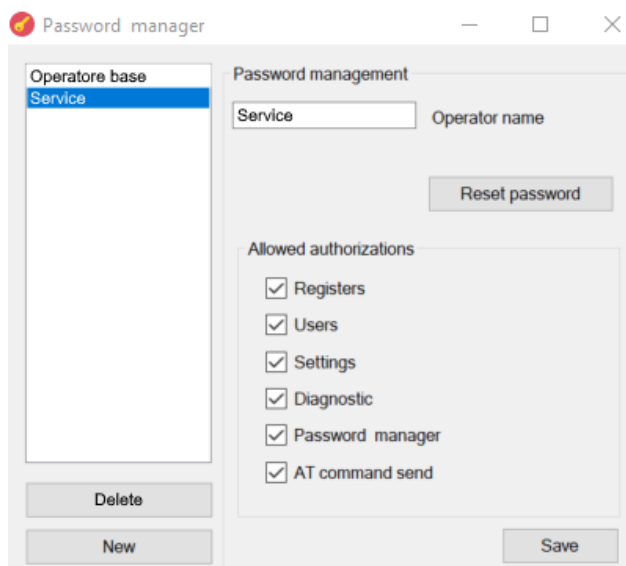
Domyślnie dostępny jest „operator podstawowy” z wszystkimi aktywnymi funkcjami:



Rys. 9 – Operator podstawowy

Jeśli chcesz ograniczyć niektóre funkcje dla swojego klienta:

1. Należy utworzyć nowego operatora (przycisk „Nowy”) i ustawić osobiste hasło
2. Zmienić nazwę nowo utworzonego operatora (np. „Serwis”) i upewnić się, że wszystkie pola są zaznaczone
3. Kliknij przycisk „Zapisz”, dzięki czemu będzie można uzyskać dostęp do wszystkich funkcji oprogramowania, wprowadzając hasło operatora „Serwis”



Rys. 10 – Serwis

4. Wybierz z listy operatorów „Operator podstawowy” i usuń zaznaczenia z funkcji, które chcesz zablokować dla użytkownika końcowego
5. Po zakończeniu zmian kliknij „Zapisz”.



Za pomocą przycisku „Resetuj hasło” można przywrócić hasło operatora w przypadku zapomnienia hasła.



Każdy operator może zmienić swoje hasło za pomocą przycisku „Zmień hasło”.



Za pomocą przycisku „Usuń” można usunąć wybranego operatora.

Konfiguracja sieci Wi-Fi (Ustawienia → Sieć/Połączenie → Wi-Fi)

Podłączenie do urządzenia

1. Podłącz urządzenie Key do komputera za pomocą kabla USB-A - USB Mini-B.
2. Jeśli nie masz jeszcze oprogramowania Key, zainstaluj je (można je pobrać ze strony www.kiwitron.com w sekcji „download”).
3. Uruchom oprogramowanie Key i poczekaj chwilę, aż urządzenie zostanie wykryte i nawiązane zostanie automatyczne połączenie.

Dodanie nowej sieci

Do urządzenia można dodać jedną lub więcej sieci Wi-Fi, z którymi będzie się ono automatycznie łączyć:

1. Naciśnij przycisk Ustawienia, aby uzyskać dostęp do funkcji konfiguracyjnych urządzenia.
2. W sekcji „Sieć/Połączenia” wybierz „Wi-Fi”. Lub kliknij dwukrotnie ikonę „”.
3. Kliknij przycisk „ Scan”, aby rozpocząć wyszukiwanie dostępnych sieci Wi-Fi (operacja ta może potrwać kilka chwil).
4. Wśród wykrytych i dostępnych sieci na górnym ekranie znajdź interesującą Cię sieć i kliknij ją dwukrotnie (lub po wybraniu żądanej wiersza naciśnij przycisk ).
5. Wprowadź hasło i naciśnij przycisk „Zapisz” w prawym dolnym rogu.
6. Sprawdź, czy sieć została dodana do tabeli poniżej.
7. W razie potrzeby zmień ustawienia sieci, edytując odpowiednie pola, a następnie naciśnij przycisk „Zapisz” w prawym dolnym rogu.
8. Procedura zakończyła się powodzeniem, jeśli ikona Wi-Fi na ekranie głównym ma status „połączona”



Rys. 11 – Połączenie Wi-Fi nawiązane

Korzystanie z urządzenia KiwiBat wymaga, aby:



1. na powiązonym urządzeniu Key była obecna **wyłącznie** sieć Wi-Fi wygenerowana przez KiwiBat (np. kb_123456789).
2. parametr „Tryb wysyłania” w sekcji Sieć → HTTP był ustawiony na „GPRS”, aby zapewnić dobrą jakość połączenia z portalem.

Aktywacja profili i komparatorów (Ustawienia → System → Aktywacja profili / Komparatory)

W tej sekcji można skonfigurować aktywację i dezaktywację profili działania.

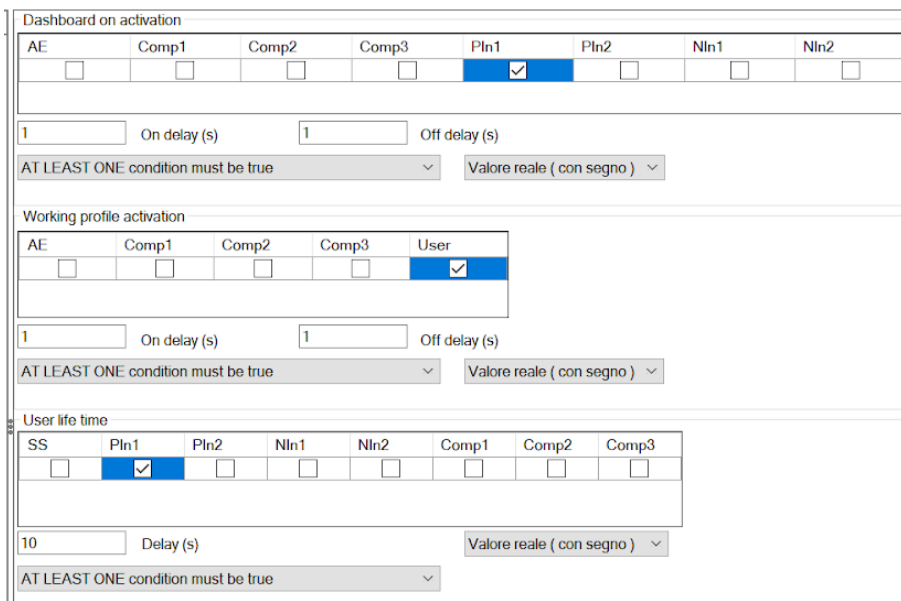
Aby uzyskać do nich dostęp, należy kliknąć: Ustawienia → System → Aktywacja profili

Można skonfigurować

- Profil Quadro ON
- Profil Working
- LifeTime User, który określa, kiedy użytkownik przestaje korzystać z urządzenia.

Typowa konfiguracja profili działania jest następująca:

- profil Quadro ON jest aktywowany przez obecność wejścia IP1 (pozytywne wejście 1)
- profil Working jest aktywowany przez obecność ważnego użytkownika
- Life time użytkownika to po prostu odliczanie czasu do momentu odłączenia użytkownika od momentu wyłączenia wejścia IP1.



Dashboard on activation

AE	Comp1	Comp2	Comp3	Pln1	Pln2	Nln1	Nln2
☐	☐	☐	☐	☒	☐	☐	☐

1 On delay (s) 1 Off delay (s)

AT LEAST ONE condition must be true Valore reale (con segno)

Working profile activation

AE	Comp1	Comp2	Comp3	User
☐	☐	☐	☐	☒

1 On delay (s) 1 Off delay (s)

AT LEAST ONE condition must be true Valore reale (con segno)

User life time

SS	Pln1	Pln2	Nln1	Nln2	Comp1	Comp2	Comp3
☐	☒	☐	☐	☐	☐	☐	☐

10 Delay (s) Valore reale (con segno)

AT LEAST ONE condition must be true

Rys. 12 - Profile

W sekcji Ustawienia → System → Komparatory można również skonfigurować 3 komparatory odnoszące się do wartości czujników urządzenia.

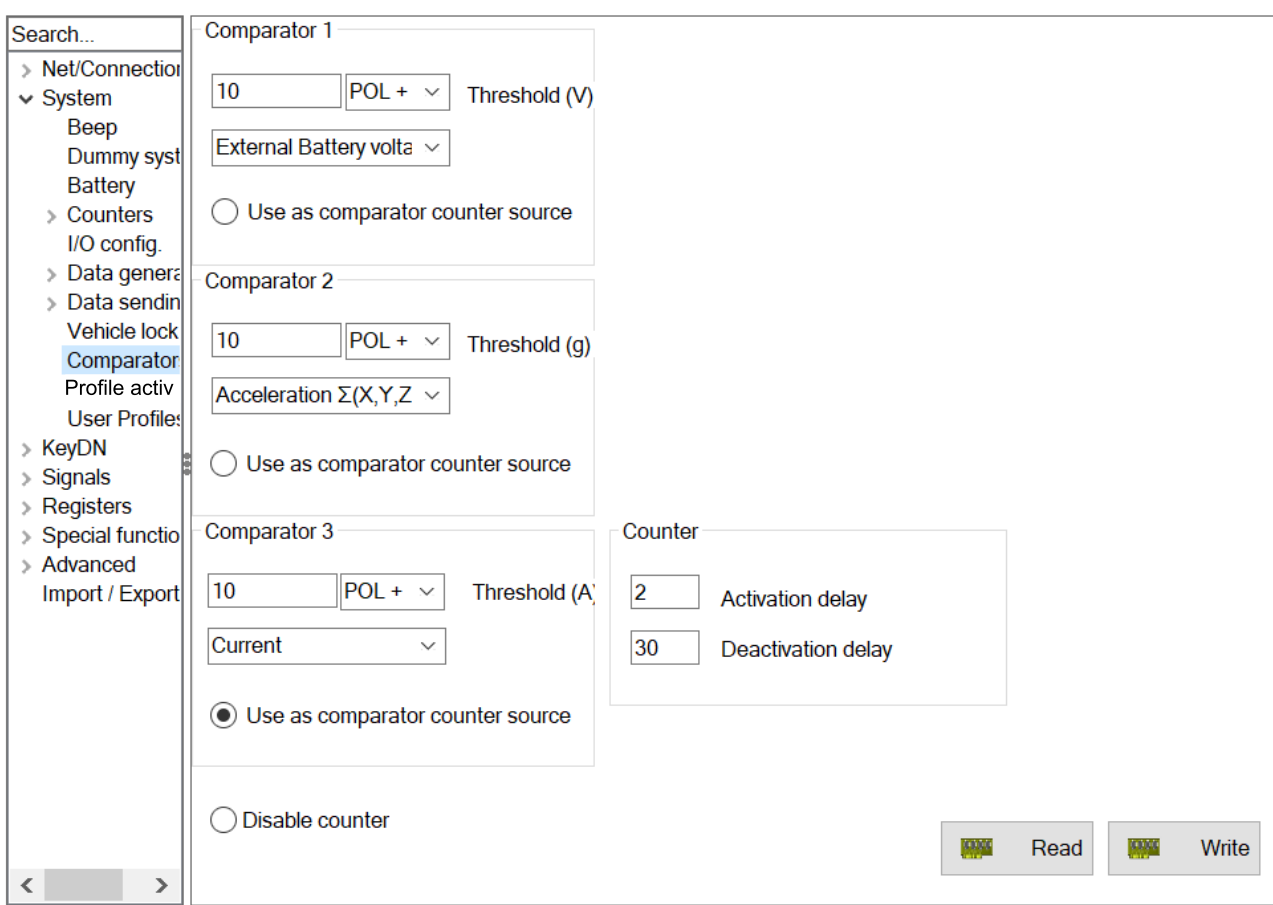
Przykład ustawienia w branży motoryzacyjnej: urządzenie musi analizować i aktywować profil roboczy w oparciu o prędkość.

Wynika z tego, że:

- aktywacja profilu roboczego zostanie przeprowadzona za pomocą jednego z 3 komparatorów, ustawiając go na wartość progową równą 100 (wartość odpowiadająca 10 km/h, ponieważ występuje mnożnik 0,1).
- Profil roboczy podąża za komparatorem 2 i po tym, jak ten sygnalizuje, że jest aktywny (prędkość przekracza 10 km/h) przez ponad 10 sekund (możliwość ustawienia), aktywowany jest profil roboczy.
- Po tym, jak komparator zasygnalizuje wykrycie prędkości poniżej 10 km/h (pojazd zatrzymany), urządzenie pozostanie w stanie oczekiwania przez 20 sekund (możliwość ustawienia) przed wyłączeniem profilu.



Możliwe jest również wybranie komparatora w celu aktywacji licznika pomocniczego (Minuty AUX), który zwiększa się tylko wtedy, gdy wybrany komparator spełnia swój warunek aktywacji.



The screenshot shows the 'System' configuration menu with 'Comparator' selected. The interface displays settings for three comparators and a counter.

Comparator 1:

- Threshold (V): 10
- POL: +
- Source: External Battery volta
- Use as comparator counter source: ☐

Comparator 2:

- Threshold (g): 10
- POL: +
- Source: Acceleration $\Sigma(X,Y,Z)$
- Use as comparator counter source: ☐

Comparator 3:

- Threshold (A): 10
- POL: +
- Source: Current
- Use as comparator counter source: ☒
- Disable counter: ☐

Counter:

- Activation delay: 2
- Deactivation delay: 30

Buttons: Read, Write

Rys. 13 - Komparatory

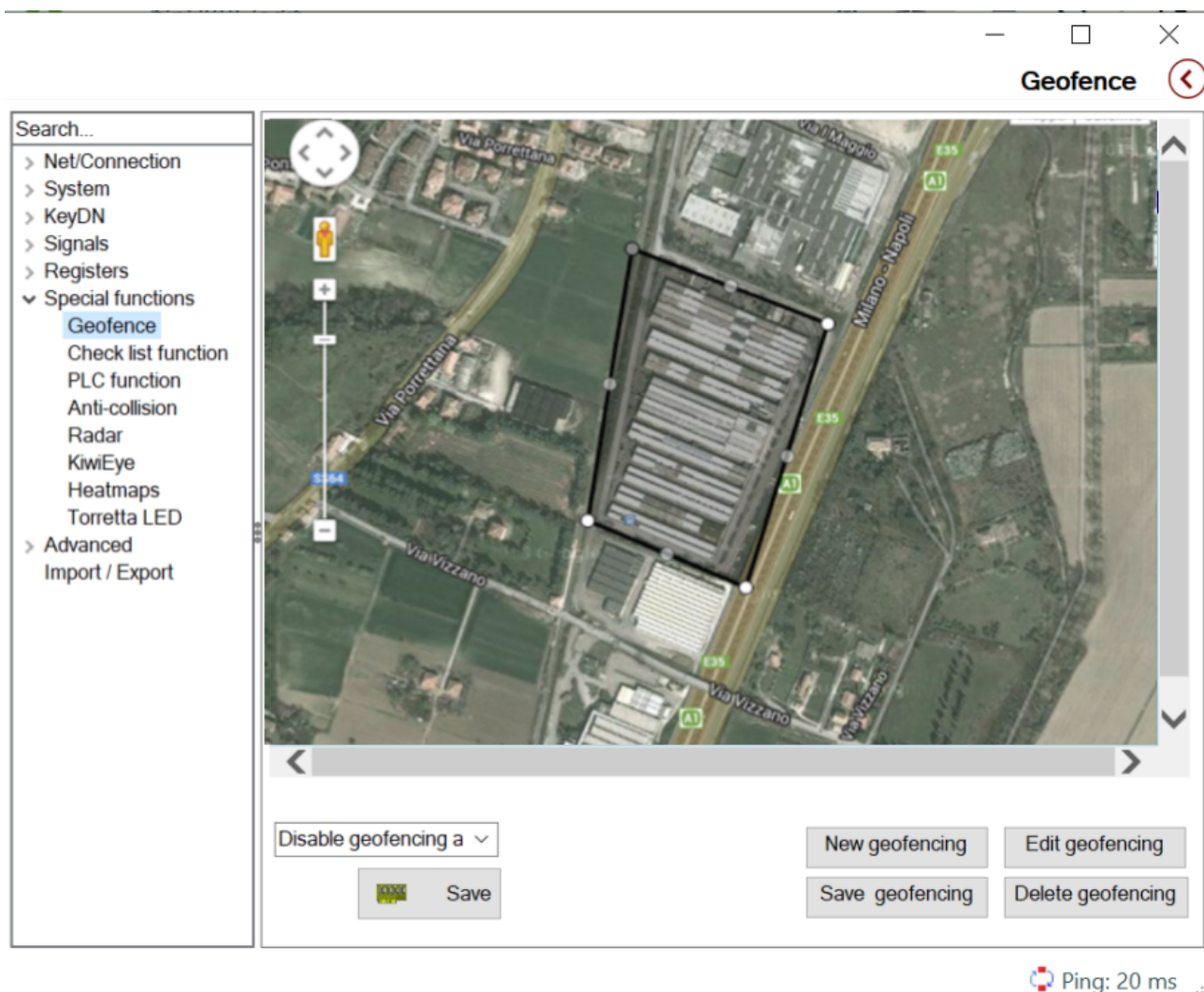
Obszary robocze (Ustawienia → Funkcje specjalne → Obszar roboczy)

Zarządzanie obszarami roboczymi polega na narysowaniu na mapie wymaganego „ogrodzenia”.

Po zdefiniowaniu obszaru roboczego można ograniczyć działanie pojazdu tylko do tego obszaru lub aktywować alarmy/sygnały ostrzegawcze w przypadku opuszczenia obszaru roboczego.

Aby wykonać tę operację, należy kliknąć:

Ustawienia → Funkcje specjalne → Obszar roboczy.



Rys. 14 – ADL

Przycisk „Nowa ADL” uruchamia procedurę tworzenia ogrodzenia. Klikając myszką na mapie, można rozpocząć rysowanie „ogrodzenia” ADL.

Po narysowaniu obszaru roboczego należy zapisać przyciskiem „Zapisz ADL”, a następnie można go modyfikować, jeśli konieczne jest wprowadzenie zmian.

Przycisk „Usuń ADL” usuwa bieżącą ADL.

Funkcja listy kontrolnej (tylko dla KeyTouch) (Ustawienia → Funkcje specjalne → wstępna lista kontrolna)

Funkcja listy kontrolnej (dostępna w wersjach Touch) zawarta w systemie Key zastępuje stare metody papierowe przeprowadzania kontroli przed użyciem maszyn.

Operator musi wypełnić listę kontrolną, odpowiadając na pytania za pomocą ekranu dotykowego urządzenia KeyUP, zanim będzie mógł użyć maszyny.



Można zdecydować o nie wypełnianiu listy kontrolnej, aby od razu użyć maszyny; decyzja ta jest jednak rejestrowana przez system, a operator może dokończyć wypełnianie listy w późniejszym czasie.



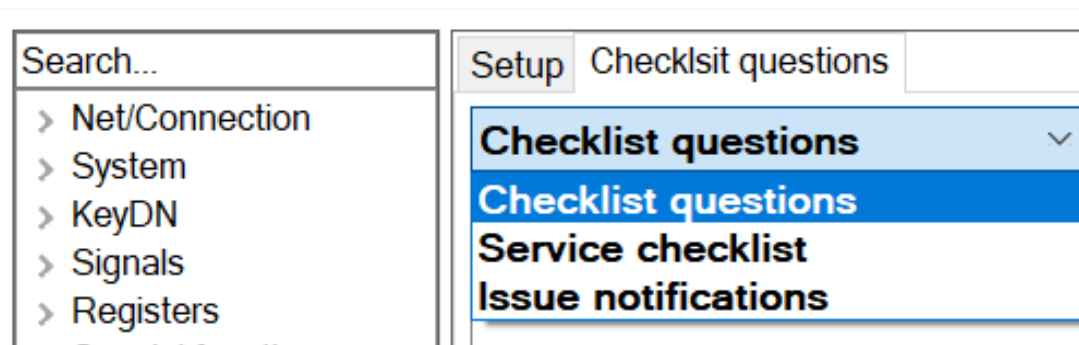
Można zdecydować, jakie warunki spowodują wyświetlenie prośby o wypełnienie listy kontrolnej, na przykład przy każdym uruchomieniu pojazdu, przy każdej zmianie operatora lub o ustalonych porach.



Odpowiedź negatywna na pytanie może również spowodować trwałe zablokowanie maszyny.

Aby skonfigurować listę kontrolną w oprogramowaniu, kliknij: Ustawienia → Funkcje specjalne → Wstępna lista kontrolna.

Klikając na zakładkę „Pytania listy kontrolnej”, można wybrać z menu rozwijanego, które pytania skonfigurować:

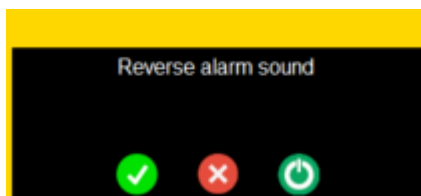


Rys. 15 – Pytania z listy kontrolnej

1. Pytania listy kontrolnej: lista pytań, które są zadawane operatorowi, gdy aktywowana jest funkcja wstępnej listy kontrolnej.
2. Lista kontrolna serwisu: pytania przeznaczone dla operatorów wykonujących konserwację pojazdu. Wyświetlane są tylko dla specjalnie upoważnionych użytkowników.

3. Zgłoszenia: jeśli zgłoszenia są skonfigurowane, operator może w dowolnym momencie wysłać natychmiastowe zgłoszenie za pomocą specjalnego przycisku na wyświetlaczu. Po jego naciśnięciu pojawia się lista wstępnie skonfigurowanych zgłoszeń.

Wypełnioną listę kontrolną można wyświetlić zarówno na komputerze PC za pomocą kabla USB, jak i za pośrednictwem aplikacji/portalu internetowego.



Rys. 16 – Przykładowe pytanie wyświetlane podczas listy kontrolnej

Na każde pytanie można odpowiedzieć „OK” lub „NIE OK”. Trzeci przycisk może zostać włączony, aby umożliwić tymczasową aktywację maszyny w celu przeprowadzenia kontroli, na przykład hamulców, świateł lub, bardziej ogólnie, funkcji pojazdu, które wymagają jego pełnej aktywacji.



Za pomocą wyświetlacza KeyTouch można również umożliwić operatorowi wózka widłowego zgłoszenie jednej lub kilku nieprawidłowości wykrytych w maszynie.

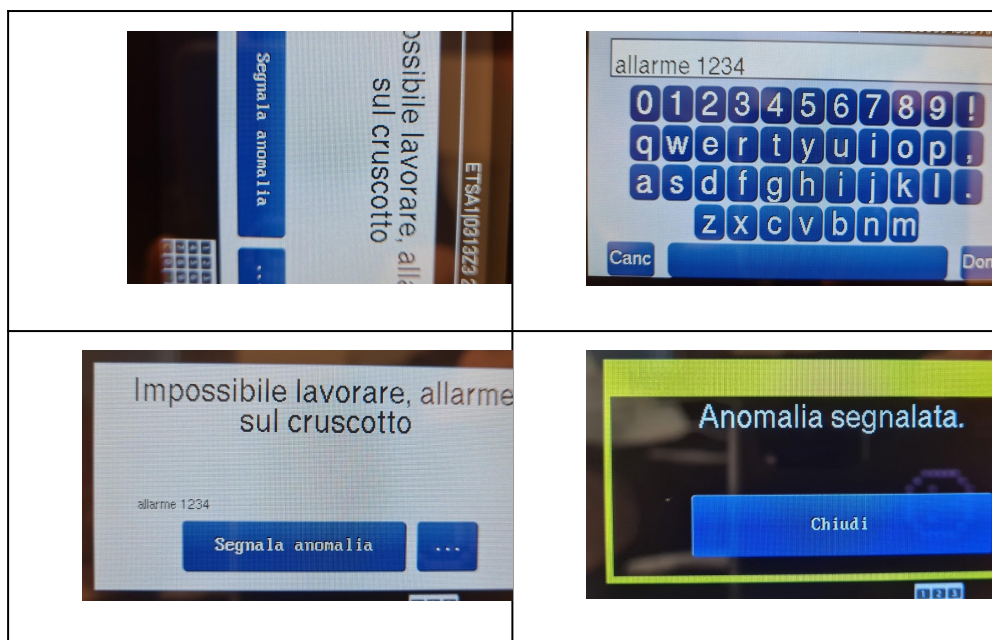


Można wybierać spośród listy wstępnie ustawionych komunikatów o nieprawidłowościach i dodawać komentarze za pomocą klawiatury ekranowej.



Zgłoszenie jest wysyłane do chmury Kiwisat, a powiadomienie może zostać wysłane na jeden lub więcej adresów e-mail.

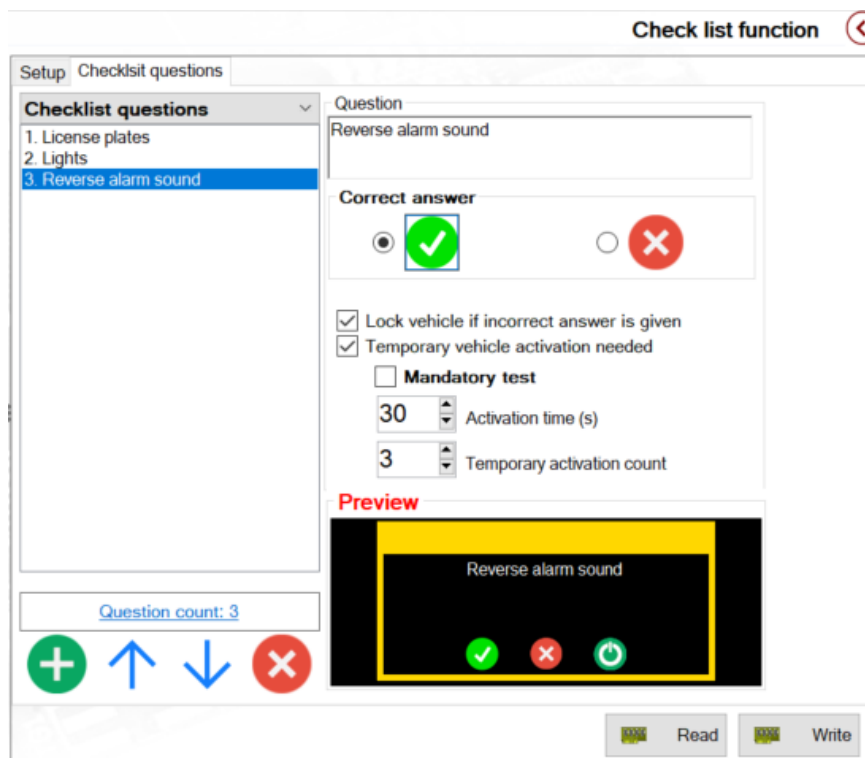
Poniżej znajdują się przykładowe ekrany podczas wysyłania zgłoszenia:



Rys. 17 - Przykładowy komunikat o nieprawidłowości

Konfiguracja pytań za pomocą oprogramowania

Aby skonfigurować listę kontrolną za pomocą oprogramowania, kliknij: Ustawienia → Funkcje specjalne → Wstępna lista kontrolna.



Rys. 18 – Lista kontrolna – Konfiguracja pytań

- Za pomocą paska narzędzi u dołu można modyfikować listę pytań: dodawać, usuwać lub zmieniać kolejność.
- W prawej części konfiguruje się pytanie aktualnie wybrane z listy (na niebiesko).
- W polu tekstowym należy wpisać pytanie, które zostanie wyświetlone operatorowi.
- Zaznaczenie opcji „**Zablokuj środek transportu w przypadku odpowiedzi negatywnej**” spowoduje aktywację na urządzeniu stanu trwałego zablokowania, jeśli odpowiedź udzielona przez operatora będzie negatywna; opcję tę może wyłączyć wyłącznie specjalnie upoważniony użytkownik lub ręcznie za pomocą oprogramowania lub aplikacji internetowej.
- Zaznaczenie opcji „**Wymaga tymczasowej aktywacji pojazdu**”, jeśli jest włączone, pokazuje operatorowi trzecią opcję w obszarze przycisków odpowiedzi. Po naciśnięciu przycisku „ ” pojazd zostanie tymczasowo aktywowany na czas określony w polu poniżej zaznaczenia.
Operator może tymczasowo aktywować urządzenie ograniczoną liczbę razy dla każdego pytania (można to ustawić w polu „**Dozwolone aktywacje tymczasowe**”).
- W sekcji „**Podgląd**” wyświetlany jest obraz przedstawiający orientacyjnie, jak pytanie będzie wyglądało na ekranie KeyTouch.

Tymczasowa aktywacja urządzenia pozwala na jego uruchomienie, mimo że nie wszystkie pytania zostały jeszcze wypełnione.

Jest to przydatne, gdy operator nie może odpowiedzieć na pytanie bez uprzedniego sprawdzenia działania poprzez aktywację pojazdu. Na przykład, aby odpowiedzieć na pytanie „Czy podnośnik działa prawidłowo?”, konieczne jest tymczasowe aktywowanie pojazdu, aby operator mógł „przetestować” podnośnik.

Konfiguracja aktywacji listy kontrolnej za pomocą oprogramowania

Check list function 

Setup Checklist questions

Checklist activation ☐ Disable

1 Interval months

months Measurement unit

Checklist activation ☐ Disable

250 Work hours interval

hours Measurement unit

Checklist activation ☐ Disable

Request checklist compilation at

08:00 Time 1

00:00 Time 2

00:00 Time 3

00:00 Time 4

☐ Lock administrators

☐ Activate request at every user shift

☒ Force compilation

Min completion time (seconds)

Questions per user

0

☐ Fast checklist

☒ Show additional comments

This label will be updated when the "Read" button is clicked

 Read
  Write

Rys. 19 – Lista kontrolna – Konfiguracja

W sekcji „Konfiguracja” u góry można skonfigurować, w jaki sposób i kiedy operator będzie proszony o wypełnienie listy kontrolnej.

- Listę kontrolną można wyświetlić w oparciu o bezwzględny przedział czasowy (pierwsza sekcja u góry); po upływie określonego czasu pracy urządzenia; lub codziennie o określonej godzinie.
- Jeśli skonfigurowano przedział czasowy wraz z porą dnia, operator zostanie poproszony o wypełnienie listy kontrolnej dopiero od ustawionej pory, nawet jeśli przedział czasowy upłynął wcześniej.

PRZYKŁAD: Zgodnie z konfiguracją na rysunku 19, wypełnienie listy kontrolnej będzie wymagane co 250 godzin pracy pojazdu lub co miesiąc (w zależności od tego, która z tych dat nastąpi wcześniej), ale tylko od godziny 8 rano. Nawet jeśli 250 godzin (lub miesiąc) upłynie o godzinie 12, lista kontrolna nie zostanie aktywowana przed następnym porankiem.

- Żądanie wypełnienia listy kontrolnej może być również wyświetlane przy każdej zmianie użytkownika (po zaznaczeniu opcji „Aktywuj przy każdej zmianie użytkownika”). Po zmianie użytkownika i wypełnieniu listy kontrolnej wszelkie ustawione terminy są automatycznie resetowane.

- Zaznaczenie opcji „Blokuj również administratorów”, jeśli jest aktywne, uniemożliwia użytkownikom administratorom (którzy mogą usuwać zapisane alarmy) korzystanie z pojazdu w przypadku blokady z listy kontrolnej.

Wgląd w wyniki listy kontrolnej

Wybierz: Rejestry → lista kontrolna wstępna; znajduje się tam sekcja, w której można sprawdzić wyniki wypełnienia listy kontrolnej:

Registers - Check list function 

Registers Check list function

Select a month to analyze

2016, June 

Stored checklists for:

- Thursday 16 - 16:36, Basic User
- Thursday 16 - 16:45, Administrator
- Thursday 16 - 16:36, Basic user
- Thursday 16 - 10:26, Basic user
- Wednesday 15 - 17:34, Admin

Checklist of 2016/06/16 16:36 compiled by Basic user (Tag RFID) with result Completed
This checklist locked the vehicle!

N°	Blocking	Tmp Act.	Answer	Question	Issue text
1	☒	☐		License	
2	☒	☐		Lights	
3	☒	☒		Reverse a	

Final message



Rys. 20 - Lista kontrolna

- Automatycznie ładowany jest bieżący miesiąc, ale można go zmienić w polu wyboru u góry.
- Po lewej stronie wyświetlana jest lista wypełnionych list kontrolnych.
- Kliknij pozycję, aby wyświetlić jej szczegóły.
- Za pomocą przycisku „” można wyeksportować plik w formacie .csv, aby zapisać dane w formacie Excel.
- Po naciśnięciu odpowiedniego przycisku można zdecydować, czy eksportować tylko wybraną listę kontrolną, czy wszystkie listy z analizowanego miesiąca.

	A	B	C	D	E
1	Nr.	Blocking	Tmp Act.	Answer	Question
2		1 True	False	OK	License
3		2 True	False	N-OK	Lights
4		3 True	True	OK	Reverse

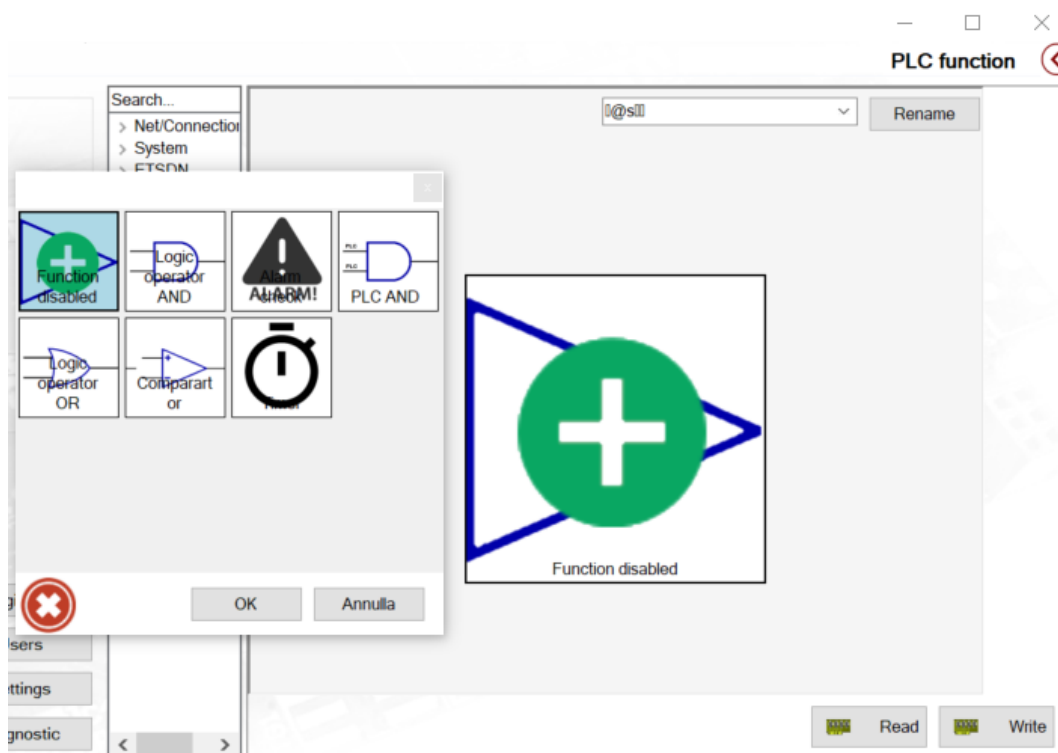
Rys. 21

Funkcja PLC (Ustawienia → Funkcje specjalne → Funkcja PLC)

Umożliwia tworzenie spersonalizowanych „warunków” poprzez połączenie wyników wielu sygnałów lub informacji.

Utworzone funkcje PLC, podobnie jak komparatory, mogą być następnie wykorzystywane do generowania alarmów lub jako warunki aktywacji lub zmiany profilu.

Aby uzyskać do nich dostęp, należy kliknąć: Ustawienia → Funkcje specjalne → Funkcja PLC.



Rys. 22 – Funkcja PLC

Antykolizja (Ustawienia → Funkcje specjalne → Antykolizja)

Umożliwia konfigurację odległości wykrywania pieszych/wózków przez urządzenie antykolizyjne.

Na ekranie Zaawansowane można zdecydować, co ma zostać aktywowane w przypadku wykrycia w jednym z obszarów pokazanych na rysunku 23.



Rys. 23 – Funkcja antykolizyjna

KiwiCross UWB (FW 0314M0, SW 4.10G) (Ustawienia → Funkcje specjalne → Antykolizja)

1. Pierwszy ekran, „ANTI COLLISION” (Antykolizja), wygląda następująco i umożliwia:
 - a. włączyć sygnał dźwiękowy na urządzeniu antykolizyjnym zainstalowanym na wózku
 - b. ustawić odległości związane z funkcją „KiwiCross UWB”
 - i. WARNING
 - ii. NIEBEZPIECZEŃSTWO



Rys. 24 – KiwiCross UWB – Ekran antykolizyjny

Logika działania odległości jest taka sama jak w przypadku wózków i tagów.

W KiwiCross UWB Portone, ponieważ kotwica jest przymocowana do ściany, wartości te mogą być wykorzystane do określenia, na przykład:

- przejścia przez bramę
- strefy, na które należy zwrócić szczególną uwagę (np. ślepe zakręty lub trudne przejścia)

2. Drugi ekran, "Advanced" (zaawansowane), zawiera dwie „kolumny” z odpowiednimi polami, które można aktywować za pomocą flag, powiązanych z przekaźnikami i działaniem zewnętrznej wieżyczki.

Anti-collision ←

Anti collision
Advanced



Pedestrian in red zone



Truck in red zone



Pedestrian in yellow zone



Truck in yellow zone



Pedestrian in blue zone

Disable all

	Pedestrian in red zone	Truck in red zone	Kiwicross in red zone	Pedestrian in yellow zone	Truck in yellow zone	Kiwicross in yellow zone	Pedestrian in blue zone
Relays 1	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☒
Relays 2	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐
Relays 3	☐	☐	☐	☒	☒	☒	☐
Key Buzzer	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐
Red Light	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐
Yellow Light	☐	☐	☐	☒	☒	☒	☐
Green Light	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☒

LED Tower ☒

 Read

 Write

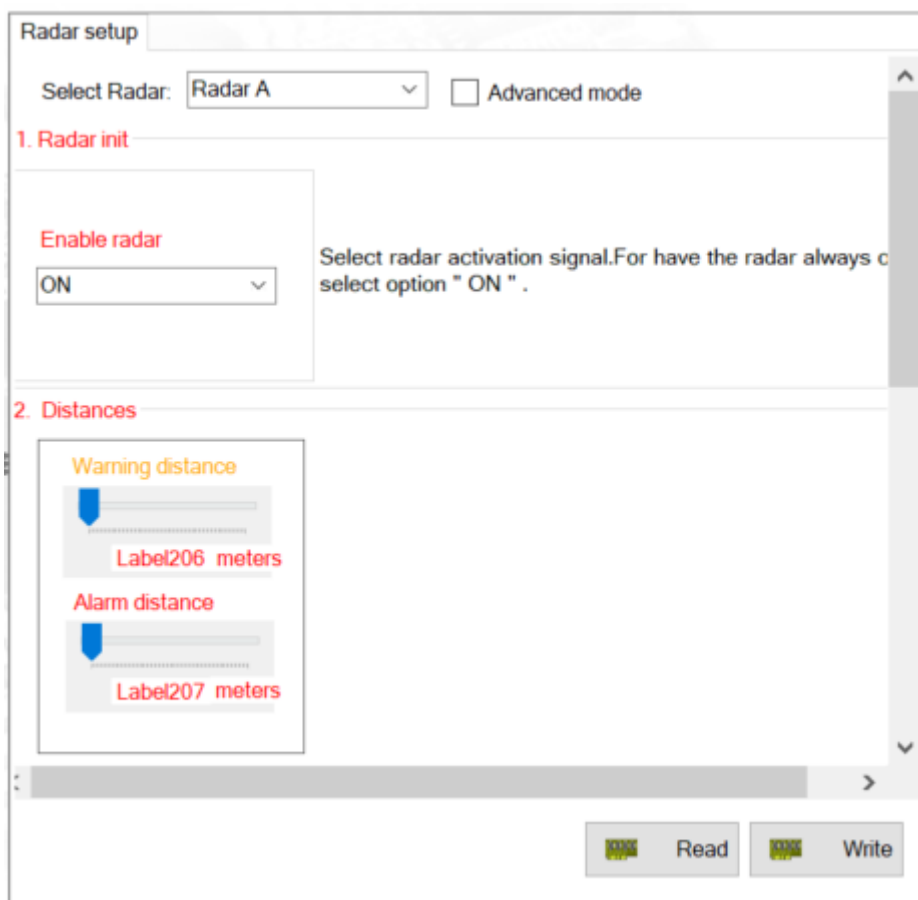
Rys. 25 – KiwiCross UWB – Ekran zaawansowany



Po dokonaniu odpowiednich ustawień zaleca się „wyłączenie i ponowne włączenie” całego systemu, aby wszystkie informacje zostały przyjęte.

Radar (Ustawienia → Funkcje specjalne → Radar)

- **Konfiguracja pasa ruchu:** umożliwia narysowanie wielokąta z dwoma obszarami wykrywania (żółtym / czerwonym), które będą używane, gdy radar znajduje się w trybie pracy „Pasa ruchu”.
- **Ustawienia węzłów:** umożliwia ustawienie węzła can i podjęcie decyzji, czy radar ma być aktywny, czy nie.
- **Ustawienia automatyczne:** wyświetla kreatora, w którym można wprowadzić szerokość pasa ruchu i wybrane odległości wykrywania, aby automatycznie narysować wielokąt obszarów.
- **Aktywacja radaru:** pozwala zdecydować, jakie warunki spowodują aktywację radaru oraz jakie warunki spowodują przejście radaru z trybu „Normalnego” do trybu „Pasa ruchu”.
- **Konfiguracja odległości:** umożliwia skonfigurowanie odległości wykrywania, gdy radar znajduje się w trybie normalnym.
- **Zaawansowane:** umożliwia określenie tych samych ustawień, ale w trybie zaawansowanym.



The screenshot shows the 'Radar setup' window. At the top, there is a 'Select Radar' dropdown menu set to 'Radar A' and an 'Advanced mode' checkbox. Below this, the interface is divided into two main sections: '1. Radar init' and '2. Distances'.

In the '1. Radar init' section, there is a sub-section titled 'Enable radar' with a dropdown menu set to 'ON'. To the right of this, there is a text instruction: 'Select radar activation signal. For have the radar always c select option " ON " .'. Below this, there is a large empty box for configuration.

In the '2. Distances' section, there are two sliders for setting distances. The first is labeled 'Warning distance' and has a value of 'Label206 meters'. The second is labeled 'Alarm distance' and has a value of 'Label207 meters'. Both sliders have blue handles and are set to their maximum values.

At the bottom right of the window, there are two buttons: 'Read' and 'Write'.

Rys. 26 – Ustawienia radaru

Radar setup

3. Positioning

☐ Normal ☐ Inverted

☐ Allow relay bypass

When is in warning zone	When is in alarm zone
☐ RL1	☐ RL1
☐ RL2	☐ RL2
☐ RL3	☐ RL3
☐ Buzzer	☐ Buzzer
☐ Semaphore	☐ Semaphore

4. Lane mode

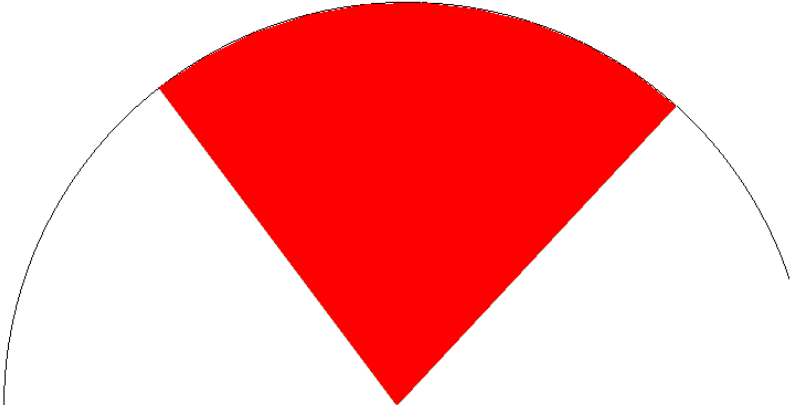
Switch lane mode

Rys. 27 – Radar – Pozycjonowanie

Radar

Radar setup **Setup lane**

Radar A



Settings Nodes

Front node ☐ Disabled

Rear node ☐ Disabled

☐ Edit

☐ Red ☐ Yellow

Meters : ND

Rys. 28 – Radar – Konfiguracja pasa ruchu

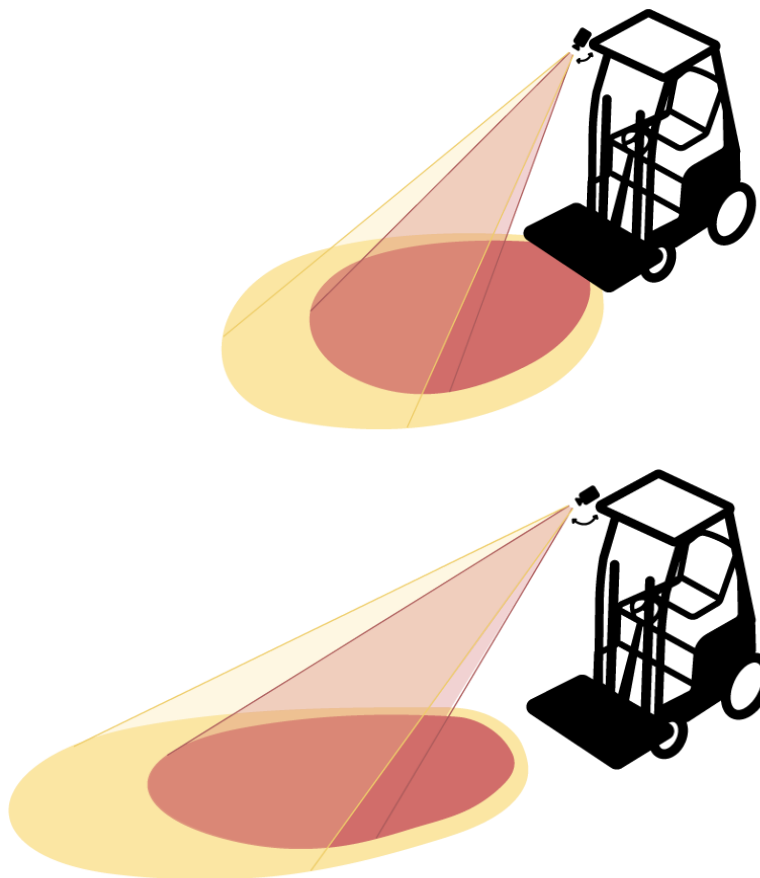
KiwiEye (Ustawienia → Funkcje specjalne → KiwiEye)

W sekcji **Ogólne** można skonfigurować:

- odległości wykrywania pieszych/wózków
- tryb pasa ruchu
- uruchamianie przekaźników
- klasy rozpoznawania
- parametry połączenia Wi-Fi urządzeń dodatkowych, np. KiwiPad
- alarmy zabrudzenia soczewki
- czułość rozpoznawania osób / wózków / znaków drogowych
- Śledzenie: funkcja umożliwiająca śledzenie ruchu ustawionej kategorii, ale bez przeprowadzania jakiegokolwiek analizy, aby zapewnić bardziej stabilne wykrywanie
- Wykluczenie kierowcy (driver exclusion). Funkcja, która wyklucza kierowców pojazdów z wykrywania przez KiwiEye
- Reset KiwiEye: ustawia standardową konfigurację czujnika, którą można dostosować do własnych potrzeb



Odległości wykrywania należy oceniać bezpośrednio w terenie, biorąc pod uwagę pole widzenia (FOV) i orientację czujnika względem płaszczyzny projekcji.



Search...

- > Net/Connection
- > System
- > KeyDN
- > Signals
- > Registers
- ▼ Special functions
 - Geofence
 - Checklist function
 - PLC function
 - Anti-collision
 - Radar
 - KiwiEye
 - KiwiOrion
 - Heatmaps
 - Stack light
- > Advanced
 - Import / Export

General

Signs
Zoning
Sens. 1
Sens. 2
Sens. 3
Sens. 4
Sens. 5
Sens. 6

The "pedestrian warning" value cannot be lower than "pedestrian alarm" and "vehicle

Distances

Warning

6 (m)

Alarm

2 (m)



Warning

6 (m)

Alarm

2 (m)

☐ Enable lane mode

Attention! Lane mode works also with signs [Set Signs](#)

Drives

Alarm zone	Warning zone	Safe zone
☐ RL1	☐ RL1	
☒ RL2	☐ RL2	
☐ RL3	☒ RL3	
☐ Key Buzzer	☐ Key Buzzer	
☐ Stack light Buz.	☐ Stack light Buz.	

Wi-Fi broadcast

Kwipad-240102121 WiFi SSID

kiwিয়ে2 WiFi Password

☒ Enable SSID broadcast

Extra

70 Sensitivity (threshold) pedestrians detection

0 Sensitivity (threshold) forklifts detection

0 Sensitivity (threshold) road signs detection

Standard (recommended) Detection mode

☐ Enable size filter

☐ Enable sensor alarm

☐ Enable virtual barriers

☒ Enable CAN node list to display

☐ Driver exclusion

☐ KiwiEye tracking

Detection classes

☐ Forklifts Forklifts detection ON

☐ ArUco ArUco code detection ON

☐ Road signs Check KiwiEye user manual for supported signal list

☐ Dirty lens (type D) Activate dirty lens alarm using depth sensor

☐ Dirty lens (typeR) Activate dirty lens alarm using image analysis

KiwiEye reset

Rys. 29 – KiwiEye – Ogólne

Sekcja „Znaki” umożliwia konfigurację znaków ArUco lub znaków drogowych (jeśli są zaznaczone w menu „Ogólne”).

General Signs Zoning Sens. 1 Sens. 2 Sens. 3 Sens. 4 Sens. 5 Sens. 6	Select sign Sign 1 ▼ You can configure up to 5 signs between ArUco and signals	
	☐ Enable lane mode Attention! Lane mode works for pedestrians and forklifts "Set in "General" section"	
	Signs type ArUco ▼ Choose the type of sign you want to detect	
	ID code 0 Each ArUco contains an identifying number. Refer to the KiwiEye manual for the road sign codes	
	Activation type ▼ Choose activation type	
	Activation conditions 0 Activation distance (The sign must be at most this distance away to activate)	
	0 Sign activation delay (milliseconds)	
	0 Sign deactivation delay (milliseconds)	
	Drives when active Ignore ▼ Zone 1	
	Ignore ▼ Zone 2	
Ignore ▼ Zone 3		
Ignore ▼ Zone 4		
Ignore ▼ Zone 5		
Priority 0 You can assign a number from 0 to 255 to manage priorities in case multiple signs can be captured simultaneously (255 is the highest priority)		

Rys. 30 – KiwiEye – Znaki

Sekcja „Zoning” pozwala skonfigurować strefy w celu zarządzania ograniczeniami prędkości w obszarach wyznaczonych znakami lub w celu aktywacji ograniczenia prędkości w przypadku obecności określonego znaku.

Rys. 31 – KiwiEye – Podział na strefy

Sekcja „Czujnik” (Sens.) umożliwia konfigurację parametrów związanych z KiwiEye:

- ID czujnika
- Pozycja
- Aktywacja
- Opcje transmisji strumienia wideo
- Przesunięcie montażowe i orientacja czujnika (więcej szczegółów poniżej)

The screenshot shows the 'Sens. 1' configuration window. The left sidebar lists 'General', 'Signs', 'Zoning', and 'Sens. 1' through 'Sens. 6'. The main area has two tabs: 'General' and 'Lane mode'. Under 'General', there are several sections: 'Sensor ID' with a text box containing '24' and two Kiwitron logos labeled 'ID XX' and 'Node XX'; 'Location' with a dropdown set to 'Forward (single)' and a note; 'Activation' with a dropdown set to 'ON' and a note; 'Extra' with a checked 'RTSP' checkbox, an unchecked 'Mirrored screen' checkbox, and two text boxes for mounting offsets (90 and 0); and 'Orientation' with a dropdown set to 'Horizontal' and a diagram showing a sensor's field of view with angles 0°, 90°, 180°, and 270°.

Rys. 32 – KiwiEye – Czujnik

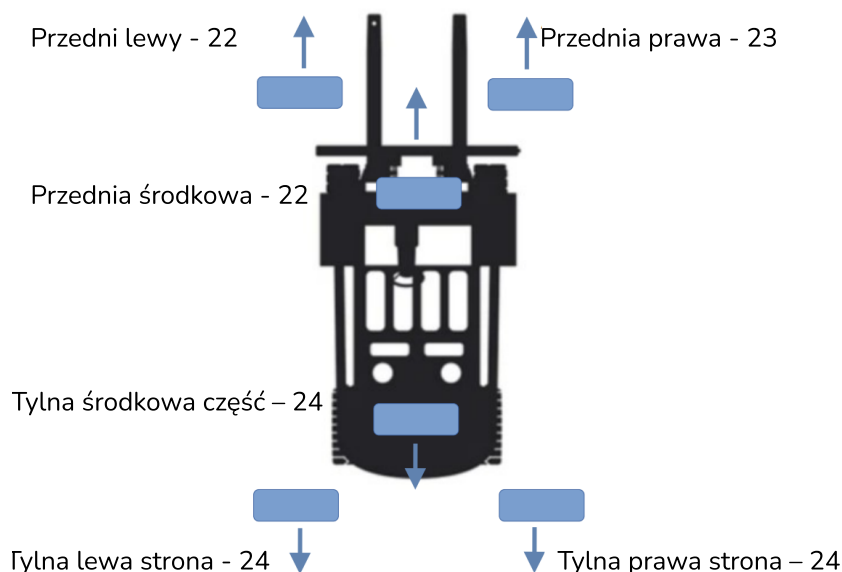
Poniżej podano numery węzłów powiązanych z czujnikami i ich położeniem, które są zazwyczaj stosowane w instalacjach z KiwiEye.



Można jednak zmienić położenie, odpowiednio programując oprogramowanie.

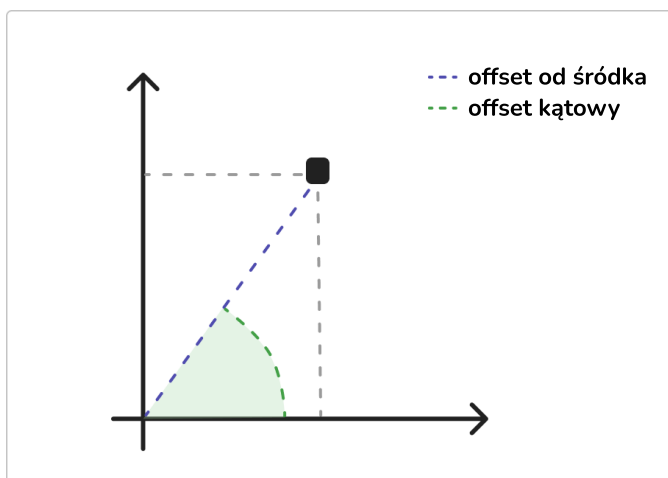


Uwaga: położenie kwadratu strumienia wideo na tablicie lub KiwiPadzie może się różnić, jeśli nie zastosuje się schematu przedstawionego poniżej



Rys. 33 – Konwencjonalna numeracja węzłów czujnika KiwiEye

Czujnik optyczny jest często instalowany w pojeździe pod kątem względem środka wózka, jak pokazano na poniższym rysunku.



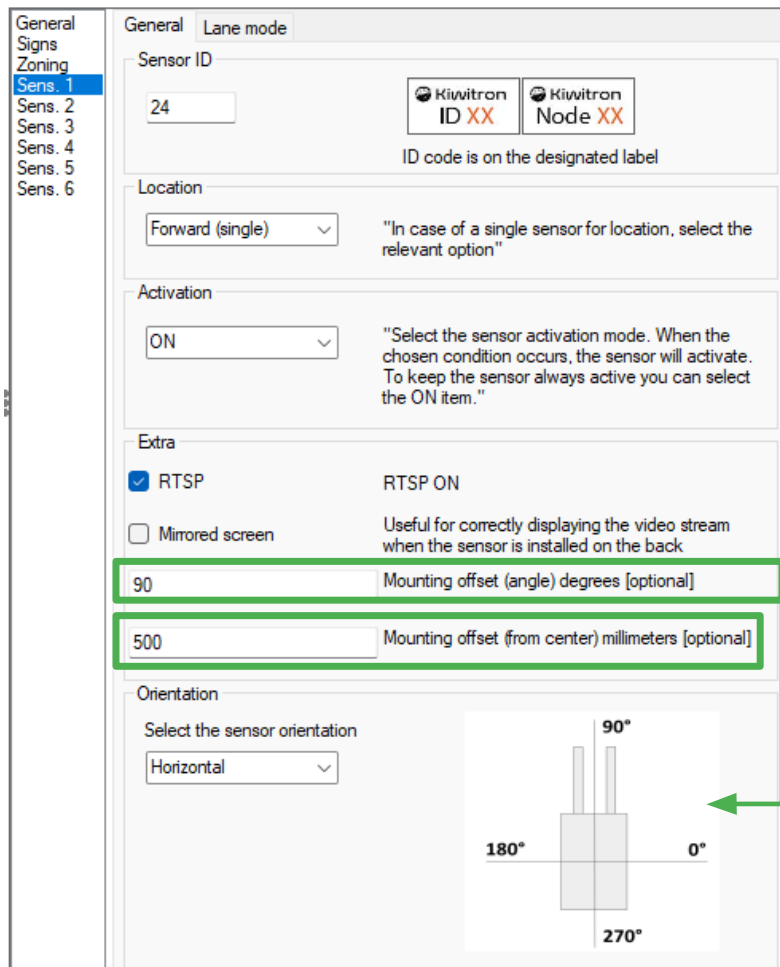
Rys. 22 – Przesunięcie instalacji KiwiEye względem pojazdu

Aby zapewnić precyzyjną i skuteczną konfigurację czujnika, należy wziąć pod uwagę dwa pomiary:

- Przesunięcie względem środka (niebieska linia przerywana): jest to odległość między środkiem wózka a położeniem czujnika.

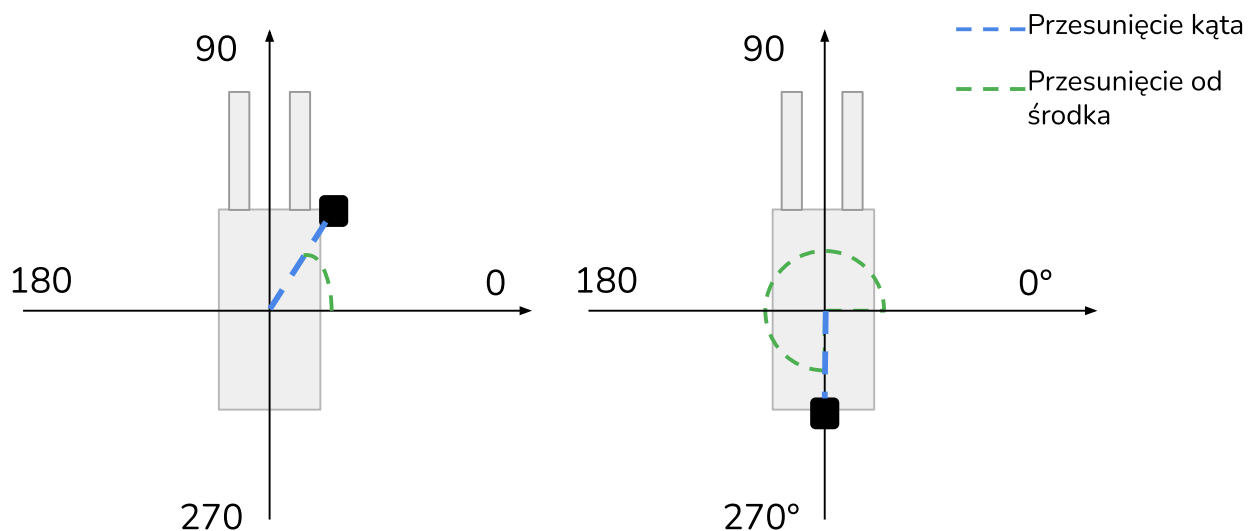
- Przesunięcie kąta (zielona linia przerywana): przedstawia kąt montażu czujnika względem osi środkowej wózka.

Aby prawidłowo ustawić przesunięcia montażowe, należy wypełnić pola dostępne w menu Funkcje specjalne → KiwiEye → Czujnik:



Rys. 34 - Konfiguracja przesunięcia montażowego KiwiEye - System Key

Poniżej przedstawiono dwa przykłady ustawienia przesunięcia dla przedniego prawego czujnika i tylnego środkowego czujnika:



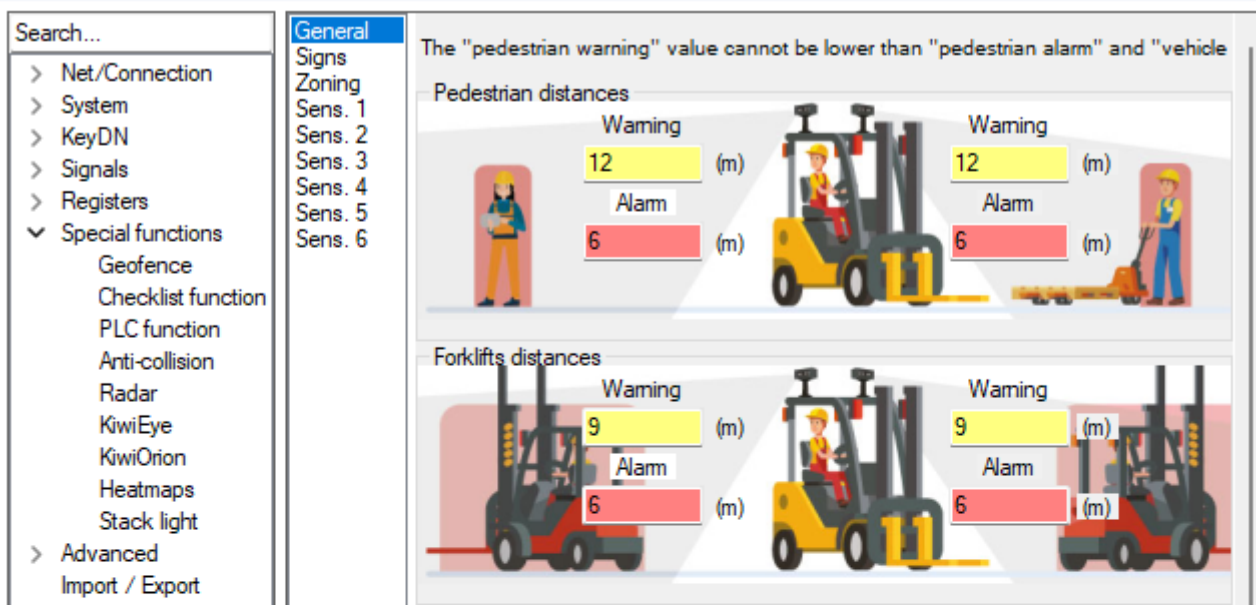
Przykład z daszkiem o
wymiarach 1 x 2 m
Przesunięcie od środka: 110
Przesunięcie kątowe: 45

Przykład z daszkiem o
wymiarach 1 x 2 m
Przesunięcie od środka: -100
Przesunięcie od kąta: 270

Rys. 35 – Przykłady konfiguracji przesunięcia montażowego KiwiEye – przednia prawa strona i tył

Konfiguracja trybu pasa ruchu: piesi i wózki (FW 0314R, SW 4.14A)

- Ustawienia → Funkcje specjalne → KiwiEye → Ogólne.
- Ustawić żółty i czerwony dystans dla pieszych i/lub wózków



Rys. 36 – KiwiEye – Konfiguracja odległości

- Zaznacz opcję „Włącz tryb pasa ruchu”



Po zaznaczeniu tryb pasa ruchu aktywuje się dla pieszych, wózków i znaków.

- Ustawić szerokość prawego i lewego pasa ruchu, biorąc za środek pole widzenia czujnika KiwiEye

☒ Enable lane mode

Attention! Lane mode works also with signs
 [Set Signs](#)

Pedestrian lane mode

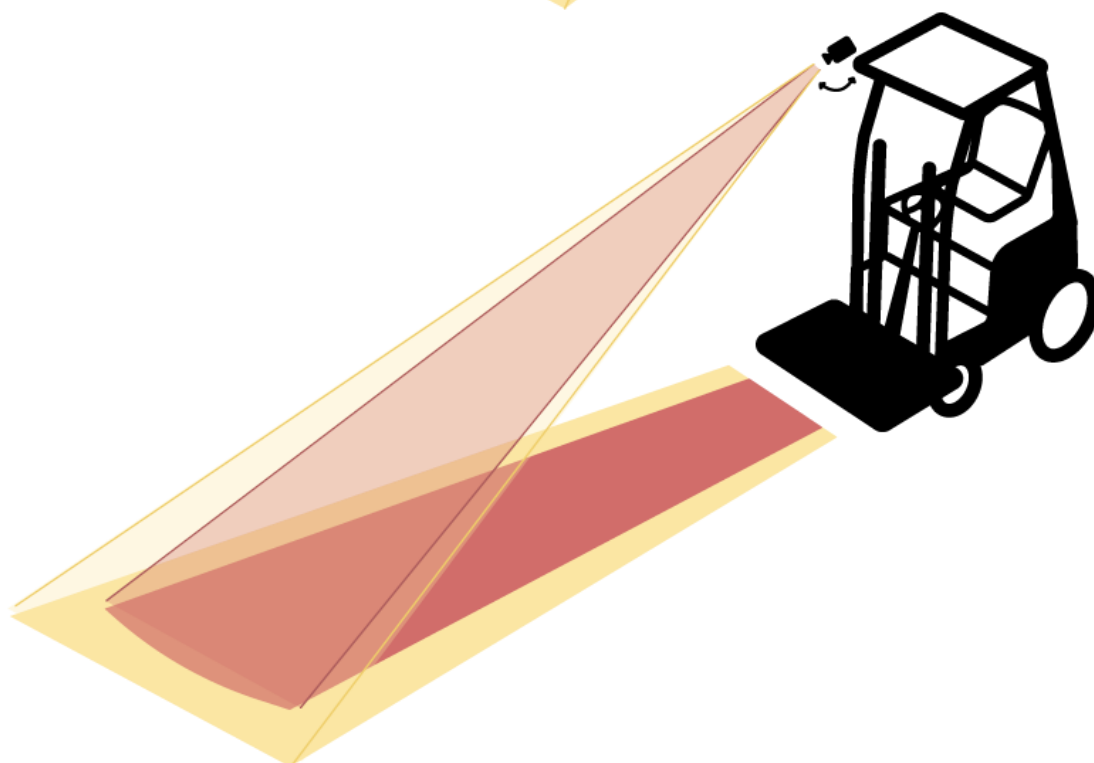
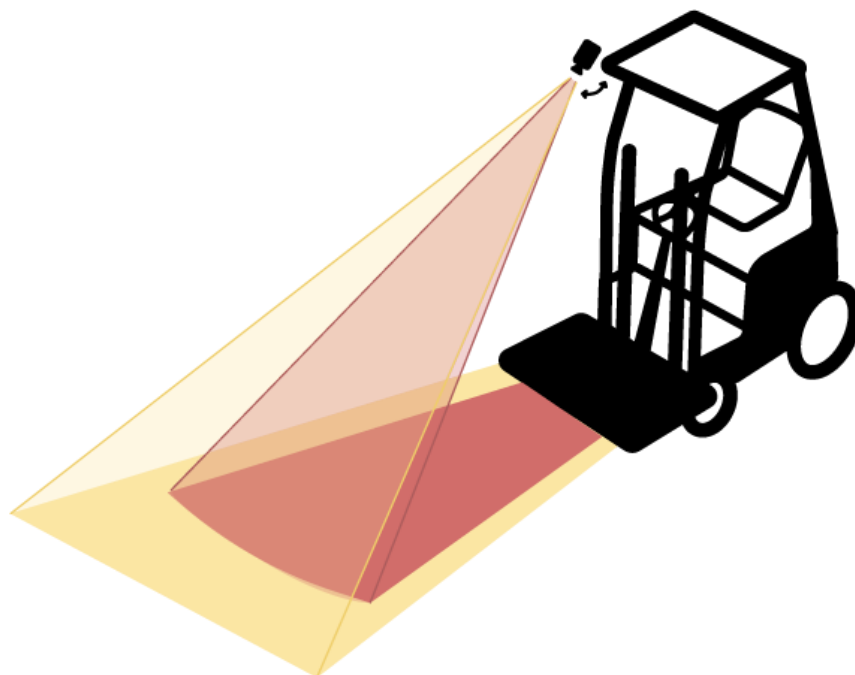
Pedestrian alarm right	4
Pedestrian alarm left	4
Warning pedestrian right	6
Warning pedestrian left	6

Vehicle lane mode

Vehicle alarm right	4
Vehicle alarm left	4
Warning vehicle right	6
Warning vehicle left	6

Rys. 37 – KiwiEye – Konfiguracja szerokości pasa ruchu

Odległości wykrywania należy oceniać bezpośrednio w terenie, biorąc pod uwagę pole widzenia (FOV) i orientację czujnika względem płaszczyzny projekcji.



- Zaznacz pole wyboru „Rozróżnij napędy” i ustaw je zgodnie z wymaganiami.

Pedestrian drives		
Alarm zone	Warning zone	Safe zone
☐ RL1	☐ RL1	
☒ RL2	☐ RL2	
☐ RL3	☒ RL3	
☐ Key Buzzer	☐ Key Buzzer	
☐ Stack light Buz.	☐ Stack light Buz.	
☒ Separate drives		

Vehicle drives		
Alarm zone	Warning zone	Safe zone
☐ RL1	☐ RL1	
☒ RL2	☐ RL2	
☐ RL3	☒ RL3	
☐ Key Buzzer	☐ Key Buzzer	
☐ Stack light Buz.	☐ Stack light Buz.	

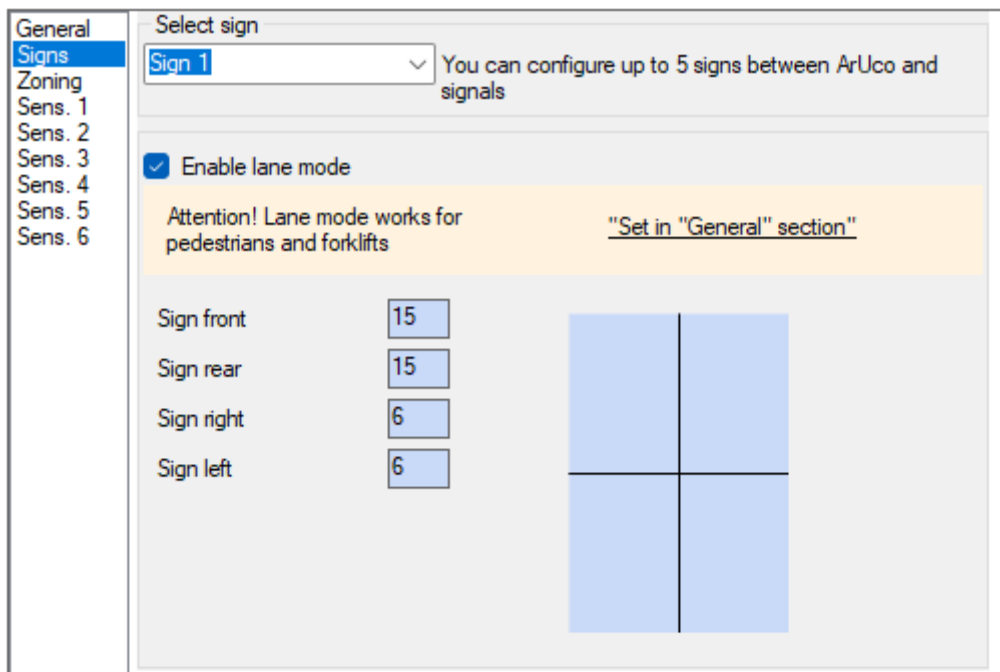
Rys. 38 – KiwiEye – Konfiguracja napędów

Konfiguracja trybu pasa ruchu: znaki (FW 0314R, SW 4.14A)

1. Ustawienia → Funkcje specjalne → KiwiEye → Znaki.
2. Zaznacz „Włącz tryb pasa ruchu” (w razie potrzeby)



Po zaznaczeniu tryb pasa ruchu zostanie aktywowany dla pieszych, wózków i znaków.



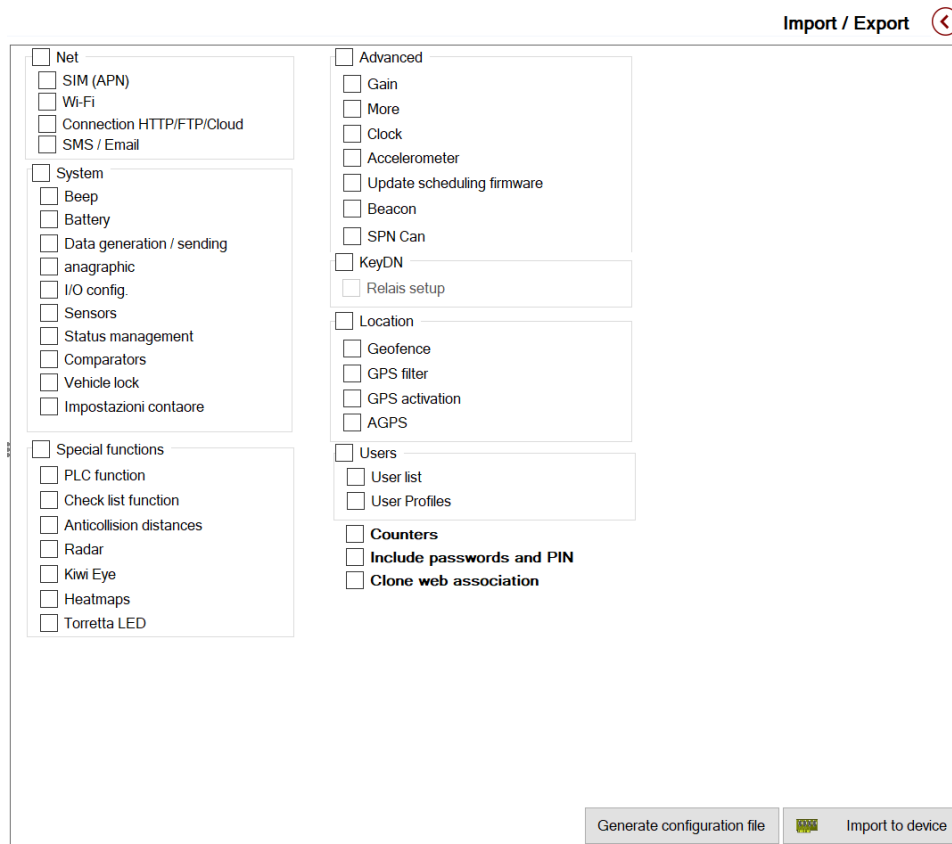
The screenshot shows the 'Signs' configuration page in the KiwiEye software. On the left is a sidebar menu with 'General' selected and 'Signs' highlighted. The main area has a 'Select sign' dropdown set to 'Sign 1' with a note: 'You can configure up to 5 signs between ArUco and signals'. Below this, the 'Enable lane mode' checkbox is checked. A yellow warning box states: 'Attention! Lane mode works for pedestrians and forklifts' and 'Set in "General" section'. At the bottom, there are four input fields for sign distances: 'Sign front' (15), 'Sign rear' (15), 'Sign right' (6), and 'Sign left' (6). To the right of these fields is a diagram of a four-lane road with a central double line and side lines, representing the lane configuration.

Rys. 39 – KiwiEye – Konfiguracja pasa ruchu dla znaków

3. Ustaw odległości przednią, tylną oraz szerokość przejazdu po prawej i lewej stronie, biorąc za środek pole widzenia czujnika KiwiEye.

Plik konfiguracyjny (Ustawienia → Importuj / Eksportuj)

Zazwyczaj urządzenia pełniące określoną funkcję są skonfigurowane w podobny sposób. Możliwe jest utworzenie „pliku konfiguracyjnego”, który można następnie zaimportować do różnych urządzeń, na przykład w przypadku firmy, w której wszystkie urządzenia zamontowane w pojazdach mają działać w ten sam sposób.



Rys. 40 – Importuj-Eksportuj



Upewnij się, że urządzenie, które chcesz sklonować, jest podłączone.



Cała sekcja „Sieć” (i powiązane podsekcje) oraz pozycje pogrubione „Uwzględnij hasła i kody PIN” oraz „Klonuj powiązanie internetowe” MUSZĄ BYĆ ODZNACZONE (bez zaznaczenia).

1. Zaznacz pozycje, które chcesz zaimportować, z wyjątkiem „Sieć” i pozycji pogrubionych, które muszą pozostać niezaznaczone (bez zaznaczenia).

Maksymalna konfiguracja, którą można zaimportować/wyeksportować, jest następująca:

☐ Net ☐ SIM (APN) ☐ Wi-Fi ☐ Connection HTTP/FTP/Cloud ☐ SMS / Email	☒ Advanced ☒ Gain ☒ More ☒ Clock ☒ Accelerometer ☒ Update scheduling firmware ☒ Beacon ☒ SPN Can ☒ KeyDN ☐ Relais setup
☒ System ☒ Beep ☒ Battery ☒ Data generation / sending ☒ anagraphic ☒ I/O config. ☒ Sensors ☒ Status management ☒ Comparators ☒ Vehicle lock ☒ Impostazioni contaore	☒ Location ☒ Geofence ☒ GPS filter ☒ GPS activation ☒ AGPS
☒ Special functions ☒ PLC function ☒ Check list function ☒ Anticollision distances ☒ Radar ☒ Kiwi Eye ☒ Heatmaps ☒ Torretta LED	☒ Users ☒ User list ☒ User Profiles ☐ Counters ☐ Include passwords and PIN ☐ Clone web association

Rys. 41 – Maksymalna konfiguracja, którą można zaimportować/wyeksportować

1. Kliknij „Generuj plik konfiguracyjny” i poczekaj na zakończenie operacji; po zakończeniu zostanie wyświetlony nowo utworzony plik.
2. Podłącz teraz urządzenie, na które chcesz zaimportować dane (kliknij „Odłącz”, a następnie „Podłącz”) i kliknij „Importuj do Key”. O zakończeniu operacji zostaniesz powiadomiony.

Ustawienia zaawansowane

Kliknij: Ustawienia->Zaawansowane

Zegar

Ustawienia dotyczące zegara systemowego.

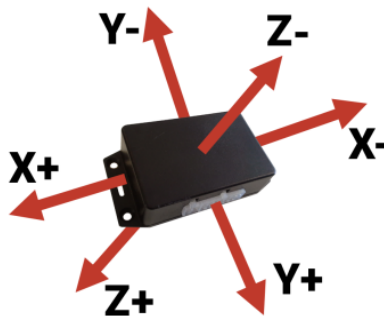
13:23:17	Hours	29/01/2024	Date
Don't update		 Synchronize	

Rys. 42 – Zegar systemu

Akcelerometru

Pozwala wybrać jeden z dostępnych akcelometrów i przeprowadzić jego kalibrację, gdy pojazd znajduje się na płaskiej powierzchni.

KeyDN	▼	Accelerometer source
KeyDN		
Key		
Accelerometer		
X+	▼	Gravity direction
Z-	▼	Front direction
Movement sensor setting		
0,2		Sensibility (0,1g - 1,0g)
2		Disable delay (1,0s - 10,0s)



Rys. 43 – Akcelometr



Możliwe jest skonfigurowanie osi grawitacji i kierunku jazdy, aby zapewnić prawidłowe działanie akcelometru, nawet gdy urządzenie zostało zainstalowane na maszynie w pozycji innej niż domyślna.

Czujniki (Ustawienia → Sygnały → AIN / DIN)

Ta sekcja jest poświęcona zaawansowanym ustawieniom czujników (lub sygnałów), które urządzenie ma analizować, a ponadto umożliwia wyłączenie ewentualnych alarmów zapisanych w urządzeniu.

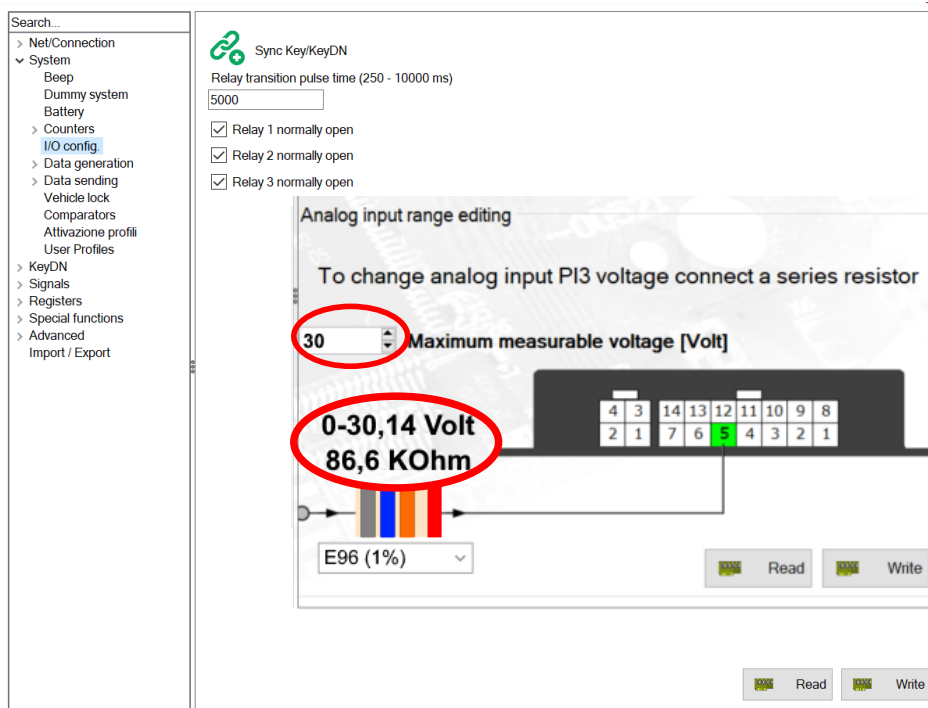
W tej sekcji dostępnych jest ponad 50 urządzeń, które można skonfigurować.

- **Konfiguracja wejść analogowych (Setup AIN):** służy do standaryzacji zewnętrznych czujników analogowych w celu ich przetwarzania wewnątrz urządzenia. Ta sekcja odnosi się do sygnałów kluczowych, w których standaryzowane czujniki mogą być alarmowane i przetwarzane.
- **Konfiguracja wejść cyfrowych (Setup DIN):** bardzo podobna do konfiguracji wejść analogowych, różni się tym, że wejścia cyfrowe mają wartość 0% lub 100%, więc nie ma potrzeby ustawiać skali.

Wejścia analogowe (AIN)

Dostępne są dwa wejścia analogowe:

1. Wejście analogowe 1: znajduje się na pinie 14 złącza X1 urządzenia KeyDN, ma zakres 0-5 V i jest zwykle używane do podłączenia czujnika prądu i analizy danych.
2. Wejście analogowe 2 (IP3): znajduje się na pinie 5 złącza X1 urządzenia KeyDN, można zmienić zakres napięcia, podłączając zewnętrzny rezystor, obliczając go za pomocą oprogramowania Key, przechodząc do Ustawienia → Konfiguracje I/O i wprowadzając maksymalną wartość napięcia, uzyskując w ten sposób wartość rezystora do podłączenia (Rysunek 44)



Rys. 44 - AIN

Wejścia cyfrowe (DIN)

Ta sekcja jest poświęcona wyłącznie typowi wejścia cyfrowego podłączonego do urządzenia, czyli temu, czy typ wejścia jest normalnie otwarty, czy normalnie zamknięty.

Ta konfiguracja odnosi się do sygnałów Key

	DI source	Polarity	
▶	Pln 1 - KeyDN	Normally open	▼
	Pln 2 - KeyDN	Normally open	▼
	Nln 3 - KeyDN	Normally open	▼
	Nln 4 - KeyDN	Normally open	▼

Rys. 45 - DIN

Na przykład mogę podłączyć czujnik zewnętrzny (np. czujnik wykrywający zanieczyszczenie filtrów) i uruchomić alarm, jeśli częstotliwość aktywacji wzrośnie powyżej 70%.

Konfiguracja zdarzeń na czujnikach (SPN)

Poniżej znajduje się przykład konfiguracji sygnału poprzez ustawienie generowania alarmu po przekroczeniu określonego progu wartości SPN.

1. Przejdź do sekcji sygnałów Key, klikając: Ustawienia → Sygnały → Key:
2. Znajdź czujnik, który chcesz skonfigurować na liście i wybierz go (można powiększyć okno, aby rozszerzyć widok).

W poniższym przykładzie pokazano konfigurację czujnika przyspieszenia, który generuje alarm zapisany w pamięci po przekroczeniu wartości progowej (7g) przez ponad 10 milisekund.

Acceleration $\Sigma(X,Y,Z)$
 Sensor selection
 ☐ Advanced mode

1. Sensor initialization

☒ Dashboard ON
☒ Working
☒ OFF
☒ OFF, no pow.

Please select the operating profiles in which you want to activate the sensor. To allow this sensor to generate warnings and alarms, as well as change the device outputs status, the sensor must be enabled. Also, if the sensor isn't enabled it would be impossible to analyze its values in the log consultation phase.

2. Event generation

☒ ON
 ☐ OFF

☒ Value average
 10 milliseconds
☐ Instantaneous value

Generate warning if value is: More than 7 g
 For more than 10 milliseconds

Generate alarm if value is: More than 3 g
 For more than 20 milliseconds

3. Event management

☐ Generate warning
☐ Generate alarm

When alarm happens:

☐ Send SMS
☐ Send e-mail
☐ Perform call



4. Alarm end

When warning ends:

☒ Restore original status
☐ Keep the status (manual restore required)

At the end of the alarm:

☒ Restore original status
☐ Keep the status (manual restore required)

Rys. 46 - SPN

- Można zdecydować, czy alarm ma być generowany na podstawie chwilowej wartości czujnika, czy też jego średniej wartości (możliwej do ustawienia w zakresie czasowym).
- W przypadku wystąpienia alarmu urządzenie można skonfigurować tak, aby wysłało wiadomość e-mail, SMS lub wykonało połączenie telefoniczne.
- Naciskając ikonę „megafon”, można włączyć sygnał dźwiękowy w różnych sytuacjach (brzęczyk zintegrowany z czytnikiem identyfikatorów).
- Jeśli skonfigurowano zapisane ostrzeżenie lub zapisany alarm, urządzenie wyłączy odpowiedni stan dopiero po zalogowaniu się użytkownika uprawnionego do usuwania alarmów.
- Po zakończeniu wszystkich zmian w różnych czujnikach, należy kliknąć przycisk Zapisz, aby zastosować je w urządzeniu.

Aktywacja przekaźnika po uderzeniu

1. Podłącz urządzenie Key do komputera za pomocą kabla USB
2. Następnie uruchom oprogramowanie „Key” i kliknij przycisk „Ustawienia” w prawym dolnym rogu
3. Użyj paska wyszukiwania u góry, aby znaleźć sekcję Sygnały → Key i kliknij „Key”

 Key Software version: 4.12D

File Edit Connection Help



Company

Nome

Indirizzo

Citta

Vehicle

Marca

Modello

Num. serie

Name

Key_221239487

Search...

- > Net/Connection
- > System
- > KeyDN
- ▼ Signals
 - Key
 - KeyL
 - AIN
 - DIN
 - CAN BUS
 - LECU
- > Registers
- > Special functions
- > Advanced
 - Import / Export

Rys. 47 – Aktywacja przekaźnika po uderzeniu

4. W górnym polu wybierz czujnik „Acc $\Sigma(X,Y,Z)$ ” i skonfiguruj odpowiednią sekcję zgodnie z rysunkiem. Aby potwierdzić zmiany, kliknij przycisk „Zapisz” w prawym dolnym rogu.

Acceleration $\Sigma(X,Y,Z)$
 Sensor selection
 ☐ Advanced mode

1. Sensor initialization

☒ Dashboard ON
☒ Working
☒ OFF
☒ OFF, no pow.

Please select the operating profiles in which you want to activate the sensor. To allow this sensor to generate warnings and alarms, as well as change the device outputs status, the sensor must be enabled. Also, if the sensor isn't enabled it would be impossible to analyze its values in the log consultation phase.

2. Event generation

☒ ON ☐ OFF

☒ Value average
 10 milliseconds
☐ Instantaneous value

Generate warning if value is: More than 7 g
 For more than 10 milliseconds

Generate alarm if value is: More than 3 g
 For more than 20 milliseconds

3. Event management

☐ Generate warning
☐ Generate alarm

When alarm happens:

☐ Send SMS
☐ Send e-mail
☐ Perform call



4. Alarm end

When warning ends:

☒ Restore original status
☐ Keep the status (manual restore required)

At the end of the alarm:

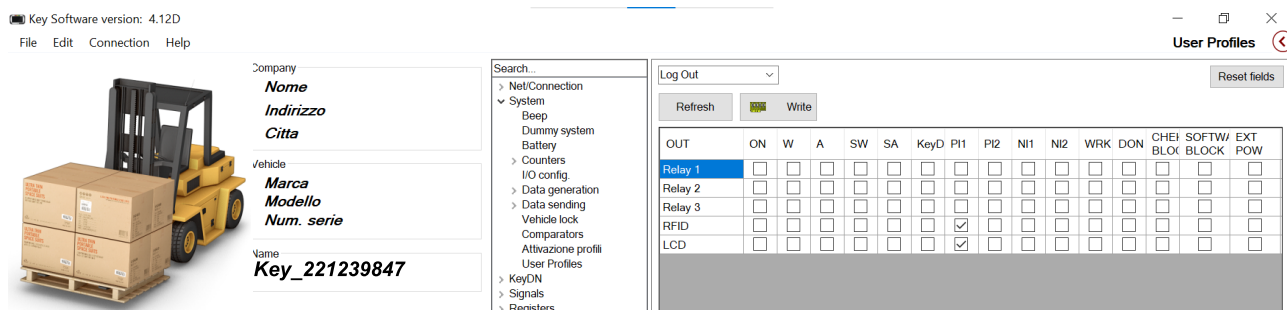
☒ Restore original status
☐ Keep the status (manual restore required)

Rys. 48 – Konfiguracja akcelerometru dla uderzeń



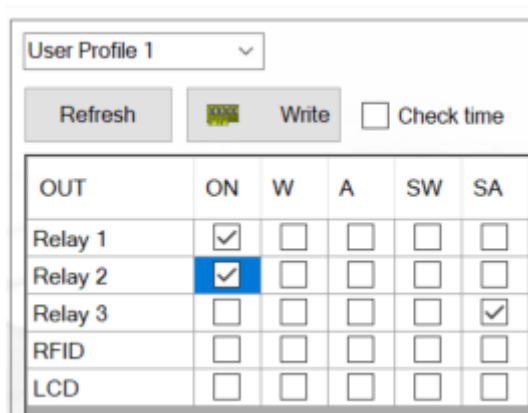
Uwaga: W momencie wystąpienia uderzenia, aby wyłączyć alarm, konieczne będzie użycie karty „Administrator”.

5. Przejść do sekcji System→ Profile użytkowników:



Rys. 49 – Różne – Profile użytkowników

6. Wybierz „Profil użytkownika 1” w górnym polu i zaznacz pole wyboru w wierszu „Przełącznik x”, kolumna „AM” (Zapisany alarm), aby po zderzeniu aktywował się żądany przełącznik.



Rys. 50



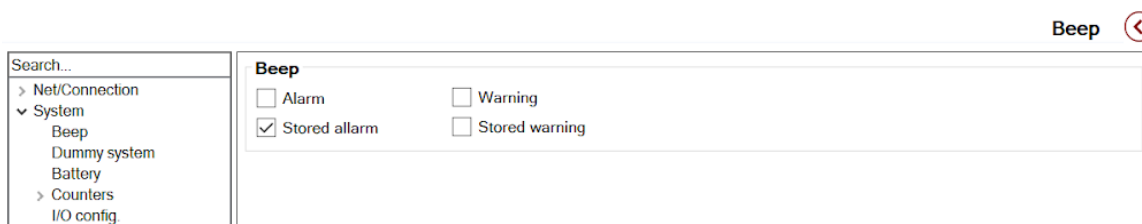
Uwaga: Zaznaczenie musi znajdować się tylko w kolumnie „AM”, w przeciwnym razie przełącznik może zostać aktywowany również przez inne stany systemu.

7. Potwierdzić zmiany, klikając przycisk „Zapisz”.

Włączenie sygnału dźwiękowego

W sekcji System → Sygnał dźwiękowy można włączyć lub wyłączyć sygnał dźwiękowy w zależności od stanu urządzenia.

W przykładzie system aktywuje sygnalizator, gdy zapisany jest alarm.



Rys. 51 - Przykład sygnału dźwiękowego

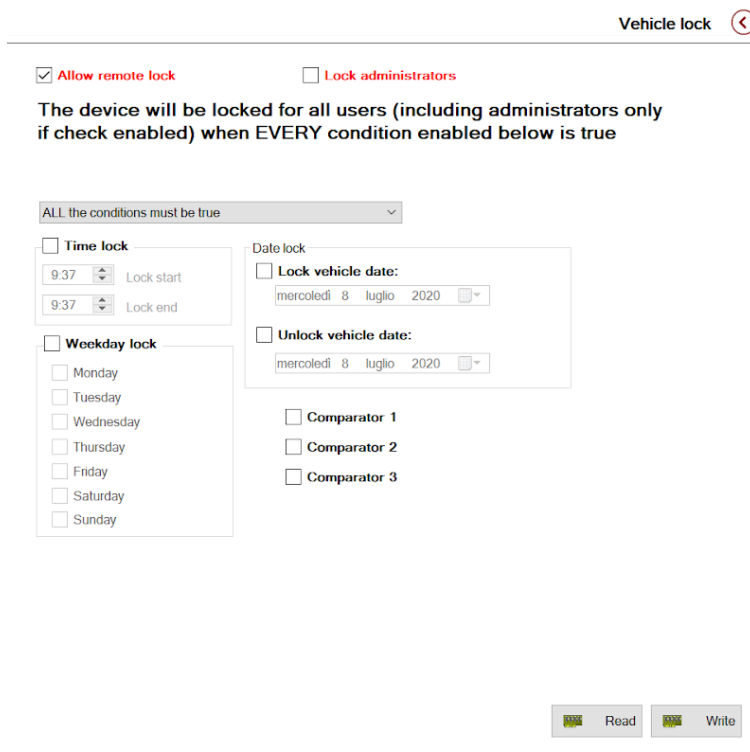
Sygnał dźwiękowy może być generowany w jednym z następujących przypadków:

1. W przypadku wystąpienia ostrzeżenia.
2. W przypadku wystąpienia alarmu.
3. W przypadku wystąpienia zapisanego ostrzeżenia.
4. W przypadku wystąpienia zapisanego alarmu.

Blokada maszyny (Ustawienia → System → Blokada maszyny)

Umożliwia ustawienie limitów użytkowania pojazdu. Zazwyczaj aktywacja pojazdu następuje poprzez zbliżenie osobistej plakietki do urządzenia KeyUP.

Na tym ekranie można określić niektóre warunki blokady maszyny:



Rys. 52 – Blokada maszyny

- Po aktywowaniu opcji „Blokada czasowa” maszyna nie będzie działać w wybranym przedziale czasowym. Oznacza to, że nawet operator posiadający „aktywną” kartę identyfikacyjną dla danej maszyny nie będzie mógł z niej korzystać w „zablokowanym” przedziale czasowym.
- Dotyczy to również blokady daty i blokady dni tygodnia.
- Jako warunki blokady maszyny można również wykorzystać komparatory.
- Menu rozwijane (Jedna / wszystkie) pozwala wybrać, czy blokada nastąpi po spełnieniu tylko jednego warunku (dowolnego z wybranych), czy też konieczne jest spełnienie wszystkich warunków jednocześnie, aby uruchomić „blokadę maszyny”.

Sekcja Użytkownicy

Aby korzystać z pojazdu, w przypadku gdy urządzenie jest używane jako immobilizer, należy upoważnić użytkowników do korzystania z pojazdu.

Zarządzanie użytkownikami dzieli się na 2 części:

- **Użytkownicy:** miejsce, w którym aktywuje się użytkowników i określa okresy ich ważności.
- **Profile:** Jak urządzenie powinno się zachowywać w zależności od jego stanów wewnętrznych

Użytkownicy

W tej sekcji można dodawać, usuwać i modyfikować użytkowników uprawnionych do korzystania z pojazdu.

Ekran Użytkownicy dzieli się na pola:

1. **Nazwa użytkownika:** Nazwa użytkownika to nazwa użytkownika powiązana z identyfikatorem UID, składająca się z maksymalnie 25 znaków.
2. **UID:** identyfikator użytkownika, jest to unikalny identyfikator kart, aby go uzyskać, należy:
 - a. przesunąć kartę nad czytnikiem NFC
 - b. wybrać komórkę odpowiadającą użytkownikowi, którego chcesz dodać
 - c. kliknąć przycisk „Odczytaj UID”, który automatycznie zapisze odczytany identyfikator UID w bieżącej komórce.



W przypadku braku prawidłowego identyfikatora UID procedura zwróci wartość 00000000, co oznacza błąd.

3. **Usuwanie alarmów:** Określa, czy użytkownik, po przyłożeniu swojej karty, usuwa alarmy AM i WM.
4. **Włącz dane**
5. **Włącz czas** Te zaznaczenia mają znaczenie, jeśli urządzenie podczas sprawdzania karty musi uwzględniać ograniczenia czasowe.
6. **Włącz** Jeśli nie są zaznaczone, urządzenie zignoruje odpowiednie pola.

tygodnia

dzień
7. **Profil:** Określa profil użytkownika powiązany z użytkownikiem. Aby wyłączyć użytkownika, należy wprowadzić profil domyślny, który jest stanem, w którym nie ma żadnego użytkownika.
8. **Data rozpoczęcia** Te zaznaczenia wraz z opcją „Włącz datę” określają zakres dat, w których
9. **Data zakończenia** użytkownik jest uznawany za ważnego.

10. Czas rozpoczęcia

Te zaznaczenia wraz z opcją „Enable time” określają przedział czasu, w którym użytkownik jest uznawany za ważnego.

11. Time stop

12. ,13,14,15,16,17,18) Pon, Wt, Śr, Cz, Pt, Sob, Nied: Wraz z opcją „Enable Weekday” określają dni, w których użytkownik jest uznawany za ważnego.

Poniżej znajduje się przykład: Użytkownik 1, odnoszący się do profilu użytkownika 1, jest ważny od 25.01.13 do 25.08.13, od 08:00 do 18:00, od poniedziałku do piątku.

Users 

User name	Check Utenza		
PIN code	75319		
UID	13Mhz : AE75E612	125Khz : 000000000000	Tag: 00000000
☐ Remove Alarm	☐ Remove checklist block		
☐ Date restriction	☐ Enable service checklist		
☐ Time restriction	User language: ▼		
☐ Weekday restriction			
User profile	Profile 1 		
Start time	martedì 6 ottobre 2020 		
Start time	17:03 		
Stop time	martedì 6 ottobre 2020 		
Stop time	17:03 		
☐ Monday			
☐ Tuesday			
☐ Wednesday			
☐ Thursday			
☐ Friday			
☐ Saturday			
☐ Sunday			
Read UID Read Tag		 Send to Device	

Rys. 53 – Użytkownicy



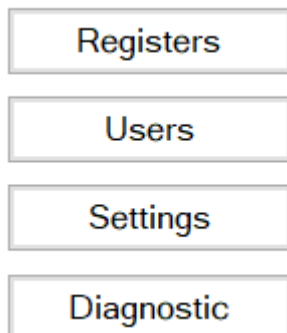
Jeśli użytkownik 1 spróbuje aktywować środek transportu poza tymi parametrami, urządzenie nie wyrazi zgody i w konsekwencji nie zostanie aktywowane.



Użytkownik Master odnosi się do profilu 2, nie uwzględnia parametrów ważności karty (nie ma zaznaczonych pól) i ponadto jest uprawniony do usuwania alarmów.

Dodaj użytkownika i aktywuj identyfikator RFID

Podłącz kabel USB do komputera i urządzenia Key. Następnie uruchom oprogramowanie „Key” i kliknij przycisk „Użytkownicy” w prawym dolnym rogu.



Rys. 54 – Użytkownicy

Oprócz bezpośredniego wprowadzania danych dostępne są dwa rodzaje procedur kreatora.

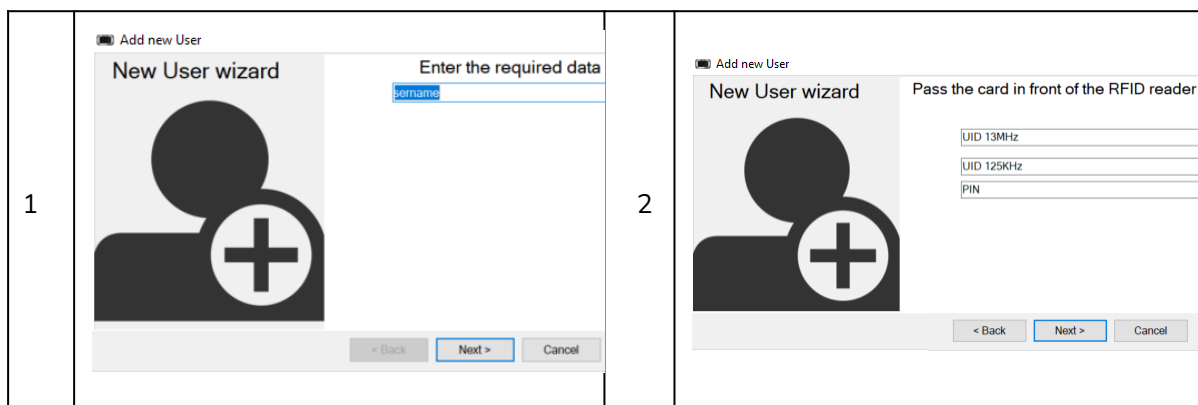
Aby wprowadzić wielu użytkowników, zaleca się użycie trybu „wprowadzania wielokrotnego”.

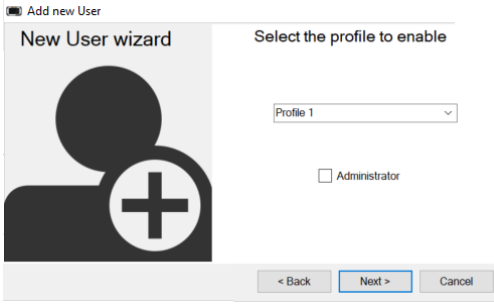
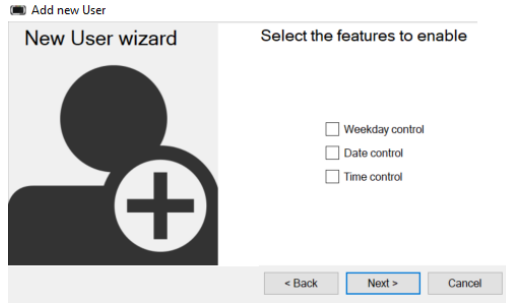
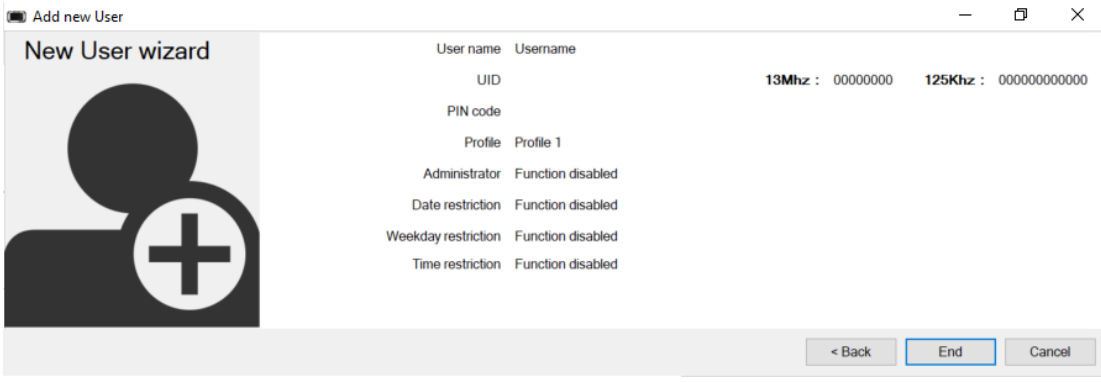
Po wybraniu liczby użytkowników do dodania wyświetli się standardowy kreator, służący do dodania użytkownika, który posłuży jako „wzór” do dodania wszystkich kolejnych.

Postępując zgodnie z instrukcjami, zostaną wyświetlone wszystkie parametry niezbędne do prawidłowego wprowadzenia nowego użytkownika.

PROCEDURA:

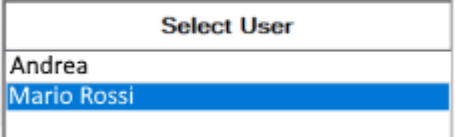
Kliknij przycisk „Dodaj nowy” () i uruchom kreatora, klikając przycisk „Kreator”, a następnie postępuj zgodnie z instrukcjami wyświetlanymi na ekranie.



3		4	
5			

Rys. 55 – Kreator

Po zakończeniu procedury nowy użytkownik pojawia się na liście:



Rys. 57

Podczas wprowadzania operatorów uprawnionych do korzystania ze środków transportu można również określić okres ważności poszczególnych uprawnień.

Ograniczenie można zastosować na trzy sposoby, które można aktywować jednocześnie:

1. Ograniczenie daty: można ustawić datę rozpoczęcia i zakończenia ważności użytkownika. Przydatne na przykład do zarządzania licencjami.
2. Ograniczenie dotyczące dni: można ustawić, w które dni tygodnia użytkownik ma prawo do prowadzenia pojazdów. Przydatne na przykład do zarządzania dniami roboczymi.
3. Ograniczenie godzinowe: można ustawić godzinę rozpoczęcia i zakończenia ważności użytkownika. Przydatne na przykład do zarządzania dniem roboczym.

Add new User

New User wizard



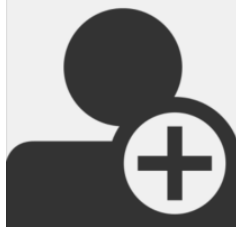
Select enabled interval

January 2023						
mon	tue	wed	thu	fri	sat	sun
26	27	28	29	30	31	1
2	3	4	5	6	7	8
9	10	11	12	13	14	15
16	17	18	19	20	21	22
23	24	25	26	27	28	29
30	31	1	2	3	4	5

Today: 2023/01/12

Rys. 59 - Ustawianie zakresu dat ważności

New User wizard



User name Username

UID 13Mhz : 00000000 125Khz : 000000000000

PIN code

Profile Profile 1

Administrator Function disabled

Date restriction 12/01/2023 - 31/01/2023

Weekday restriction Mon, Tue, Wed, Thu, Fri

Time restriction 08:30 - 17:30

Rys. 58 - Podsumowanie wprowadzenia użytkownika z ograniczeniami dotyczącymi daty, dnia i godziny

Potwierdź zmiany, klikając przycisk „Wyślij do urządzenia” w prawym dolnym rogu.



Aby wprowadzić identyfikator UID karty, wystarczy przesunąć kartę, której chcesz użyć, przed czytnikiem. Oprogramowanie automatycznie wypełni pole.



W razie potrzeby można jednak wprowadzić identyfikator UID ręcznie (UWAGA: w przypadku korzystania z funkcji „wielokrotnego wprowadzania” ten krok jest zbędny, ponieważ identyfikatory UID zostaną pobrane później).



Jeśli po przejściu kartą nie zostanie odczytana żadna wartość, sprawdź stan czytnika RFID (niebieska lampka pośrodku).

Włącz czytnik kart

Czytnik RFID włącza się automatycznie na czas połączenia z oprogramowaniem.

Jeśli masz starszą wersję oprogramowania, funkcja ta może nie działać.

Aby ręcznie włączyć czytnik, postępuj zgodnie z poniższymi instrukcjami:

1. W sekcji „Użytkownicy” znajdź i kliknij ikonę (ustawienia), aby uzyskać dostęp do konfiguracji profili użytkowników.

User Profiles 

Log Out ▼

Reset fields

Refresh

 Write

OUT	ON	W	A	SW	SA	KeyD	PI1	PI2	NI1	NI2	WRK	DON	CHEI BLOC	SOFTW/ BLOCK	EXT POW
Relay 1	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐
Relay 2	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐
Relay 3	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐
RFID	☒	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐
LCD	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐

Rys. 60 – Użytkownicy – Ustawienia

- Wybierz „Wyloguj” z pola wyboru u góry i włącz czytnik RFID dla bieżącego profilu (zaznacz pole w kolumnie „WŁ.”). Kliknij „Zapisz”, aby zapisać zmiany.

User Profiles 

Log Out ▼
 Refresh  Write

Reset fields

OUT	ON	W	A	SW	SA	KeyD	PI1	PI2	NI1	NI2	WRK	DON	CHEI BLOC	SOFTW/ BLOCK	EXT POW
Relay 1	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐
Relay 2	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐
Relay 3	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐
RFID	☒	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐
LCD	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐

Rys. 61 – Ustawienia profilu Wyloguj

Profile użytkowników (Ustawienia → System → Profile użytkowników)

W tej sekcji można skonfigurować działanie wyjść systemu KeyAdvanced /KeyTouch w oparciu o 8 profili działania.



Każdy użytkownik może mieć tylko jeden profil działania i będzie odnosił się wyłącznie do tego profilu.

Aby zmienić wyświetlany profil, należy go wybrać z pola u góry:

User Profiles 

Log Out ▼
 Refresh  Write

Reset fields

OUT	ON	W	A	SW	SA	KeyDN	PI1	PI2	NI1	NI2	WRK	DON	CHEI BLOC	SOFTW/ BLOCK	EXT POW	GPRS	INVALID USER	COM	COM	COM	TRANSI	ISSUE BLOCK	MESSAGE RECEIVED
Relay 1	☒	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐
Relay 2	☒	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐
Relay 3	☒	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐
RFID	☐	☐	☐	☒	☐	☐	☒	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐
LCD	☒	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐	☐

Rys. 62

Wyświetlany profil początkowy jest profilem domyślnym i nie zaleca się jego zmiany, chyba że jest to konieczne.

Tabela ma 22 kolumny odnoszące się do stanów wewnętrznych urządzenia, **znajdziemy tu WM i AM oraz 3 komparatory**.

- Możliwe jest włączenie funkcji CheckTime, która odnosi się do minut płatnych.
- Jeśli zaznaczono opcję CheckTime, a minuty Pay wynoszą 0, użytkownicy analizowanego profilu nie będą mogli aktywować urządzenia.

Poniżej opisano niektóre z najważniejszych kolumn w tej sekcji: „ON”, „A”, „W”, „AM”, „WM”:

- **ON:** Wskazuje, że powiązane wyjście będzie zawsze aktywne w bieżącym profilu użytkownika.
- **A, W:** Oznacza, że jeśli urządzenie będzie w stanie alarmu lub ostrzeżenia, które są ustawiane w sygnałach Key, zostaną aktywowane odpowiednie wyjścia.
- **AM, WM:** Działają tak samo jak A i W, ale odpowiednie wyjście będzie aktywne do momentu przejścia karty z włączoną funkcją usuwania alarmów (lub na poziomie oprogramowania).

Możliwe jest użycie komparatorów 1,2,3 do indywidualnej analizy czujników, komparatory są ustawiane w sekcji Setting Varie Stati.

Zaznaczenie opcji „Check time”, jeśli jest włączone, powoduje skalowanie licznika minut.

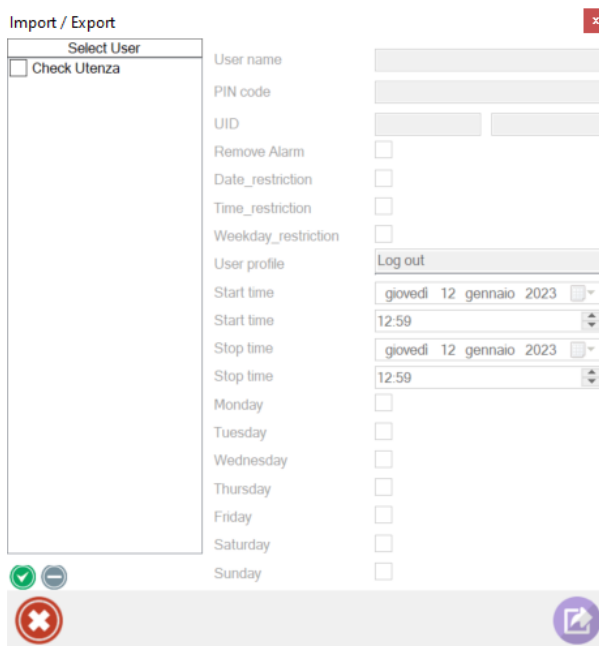
Gdy licznik osiągnie wartość 0, aktywacja profilu użytkownika zostanie zablokowana. Aby ponownie naładować licznik, należy skorzystać z sekcji Impostazioni contatori (Ustawienia liczników).

Import-eksport użytkowników

Od wersji oprogramowania 3.12A dostępna jest nowa funkcja zarządzania dużymi listami użytkowników. Możliwe jest importowanie lub eksportowanie od jednego do „n” użytkowników za pomocą jednej operacji. W odróżnieniu od standardowej procedury stosowanej dla wszystkich parametrów, funkcja ta pozwala na importowanie nowej listy użytkowników bez zmiany listy już obecnej w urządzeniu. Mamy zatem:

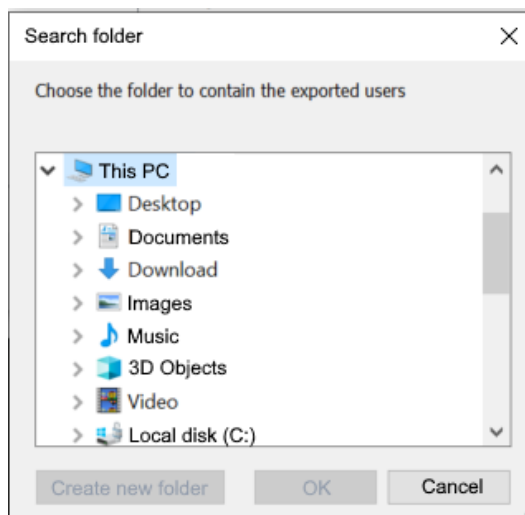
Eksport

1. Kliknij przycisk użytkownicy na ekranie głównym, a następnie ikonę „Eksportuj”  :



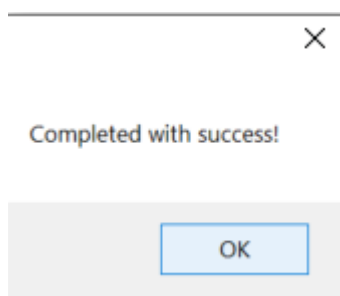
Rys. 63

2. Wybierz użytkowników do wyeksportowania i kliknij przycisk



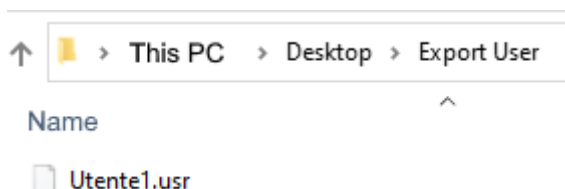
Rys. 64

3. Zostaniesz poproszony o utworzenie folderu, w którym będą przechowywane pliki wyeksportowanych użytkowników (dla każdego użytkownika tworzony jest plik .usr).



Rys. 65

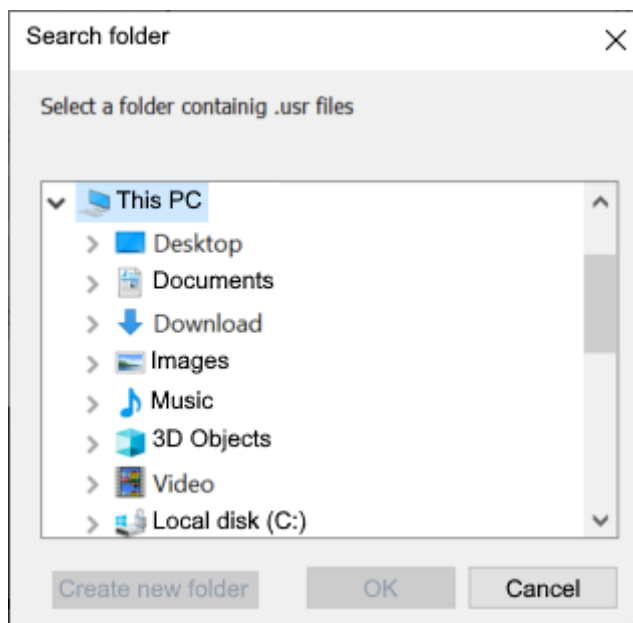
4. Po zakończeniu zapisywania wyświetlane są nowo utworzone pliki.



Rys. 66

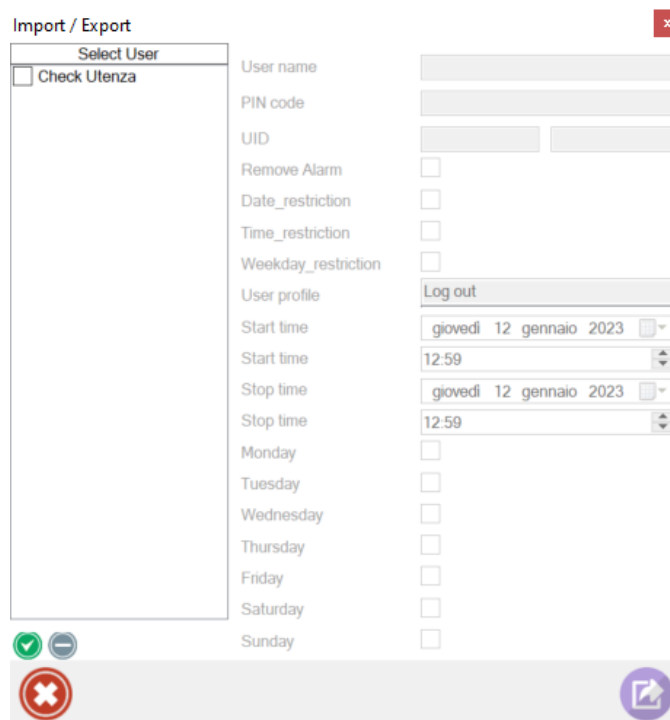
Import

1. W menu Użytkownicy: kliknij przycisk „importuj”  i wybierz folder zawierający pliki .usr, które chcesz zaimportować.



Rys. 67

2. Oprogramowanie analizuje wybrany folder, identyfikując i wyświetlając listę użytkowników dostępnych do importu.



Rys. 68

3. Następnie zaznacz użytkowników, których chcesz dodać do urządzenia, i potwierdź.

Rejestry

Ta sekcja służy do wyodrębniania danych wygenerowanych przez urządzenie w okresie, w którym było aktywne.

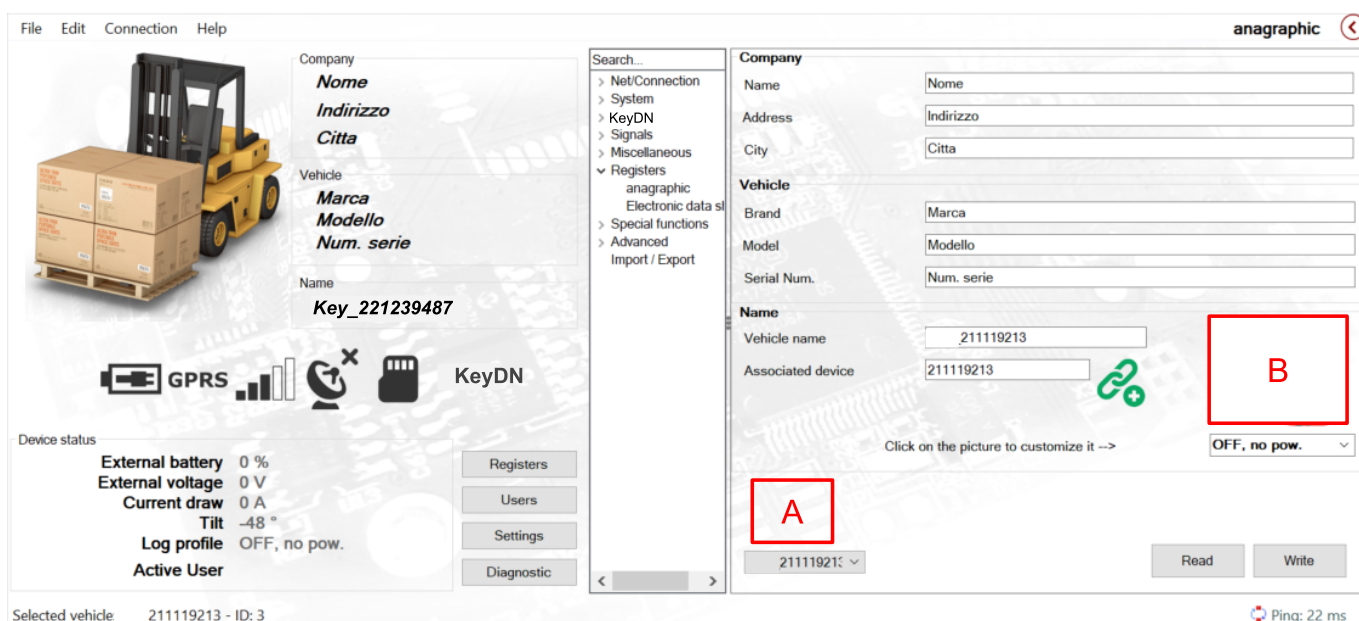
Sekcja rejestrów jest używana głównie przez użytkowników końcowych, którzy nie mają dostępu do portalu internetowego.

Zasada działania tej specjalnej sekcji polega na tym, że wszystkie dane dotyczące środków, którymi dysponujemy, są zapisywane i przetwarzane przez używany komputer, dzięki czemu nawet jeśli nie mamy dostępu do urządzenia, możemy nadal analizować wartości, ponieważ znajdują się one na komputerze.

Ustawienia danych podstawowych

Umożliwia wprowadzenie danych podstawowych pojazdu.

Kliknij Ustawienia → Rejestry → Dane podstawowe, pojawi się ekran:



The screenshot shows the 'anagraphic' software interface. On the left, there's a sidebar with a search menu and a status section. The main area contains a form for entering vehicle data. Two red boxes highlight specific fields: 'A' is over the 'Vehicle name' field, and 'B' is over the 'Associated device' field.

Rys. 69

W tym miejscu można wprowadzić wszystkie dane dotyczące swojej firmy i pojazdu, w którym zainstalowany jest system Key Advanced / KeyTouch.

Klikając na obrazek, można załadować zdjęcie, które będzie wyświetlane na ekranie głównym po wybraniu pojazdu.



Uwaga: Jeśli pojazd, w którym wprowadzane są zmiany, jest powiązany z podłączonym urządzeniem, informacje z tych pól zostaną zapisane na samym urządzeniu.

W każdym przypadku kopia danych jest przechowywana w plikach na komputerze.

Zarządzanie pojazdami

Odnosząc się do rysunku 69, na dole (oznaczonym literą A) znajduje się rozwijane menu wyboru pojazdu.

Zmiana elementu wybranego w tym polu spowoduje załadowanie danych wybranego pojazdu.

Dane pojazdu obejmują również obraz wyświetlany w głównym oknie wraz z danymi rejestracyjnymi firmy i pojazdu.



Aby ustawić te dane, po wypełnieniu poszczególnych pól należy kliknąć ikonę „” („powiąż z podłączonym urządzeniem”).



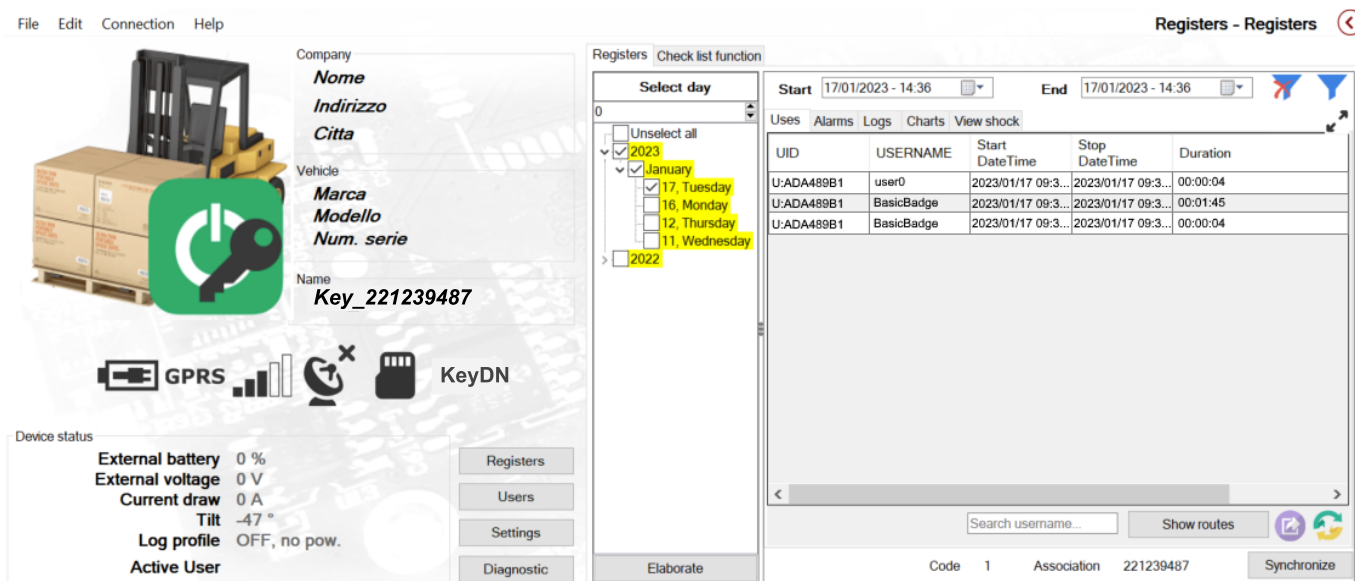
Dane są zapisywane zarówno na urządzeniu, jak i na komputerze.



Dane zapisane na urządzeniu mają pierwszeństwo przed danymi na komputerze, dlatego zmiany wprowadzone w trybie offline zostaną nadpisane danymi znajdującymi się na kluczu w momencie zapisywania na urządzeniu.

- Można zmienić powiązany obraz, klikając na obszar (B) i wybierając dowolny obraz.
- Aby zmienić urządzenie powiązane z pojazdem, należy zmodyfikować pole „Powiązane urządzenie” w trybie offline i zapisać zmiany przed podłączeniem nowego urządzenia.

Aby wyświetlić wszystkie dostępne urządzenia, należy przejść do sekcji rejestrów w trybie offline (bez podłączonego urządzenia).



The screenshot displays the Kiwitron software interface. On the left, there's a 'Company' section with fields for 'Nome', 'Indirizzo', 'Citta', 'Marca', 'Modello', 'Num. serie', and 'Name' (set to 'Key_221239487'). Below this is a 'Device status' section showing 'External battery' (0%), 'External voltage' (0 V), 'Current draw' (0 A), 'Tilt' (-47°), 'Log profile' (OFF, no pow.), and 'Active User'. A 'Registers' button is visible. On the right, the 'Registers - Registers' window is open, showing a table of logs with columns: UID, USERNAME, Start Date Time, Stop Date Time, and Duration. The table contains three entries for UID 'U:ADA489B1'. Below the table are buttons for 'Search username...', 'Show routes', and 'Synchronize'. At the bottom, there's a 'Code' field with '1' and an 'Association' field with '221239487'.

Rys. 70

Odnosząc się do rysunku 70, również w sekcji rejestrów, w menu po lewej stronie wyświetlone zostaną dni dostępne do przetwarzania.

- Żółte tło oznacza, że pliki z tego dnia nie są obecne na komputerze. W rzeczywistości, próbując wybrać je do przetwarzania, pojawi się powiadomienie, że aby kontynuować, konieczna będzie synchronizacja pliku.
- Synchronizację plików można również przeprowadzić ręcznie, naciskając przycisk „Synchronizuj” po zaznaczeniu pól obok dni, które chcesz zsynchronizować.



Jeśli klikniesz „Synchronizuj” bez zaznaczenia żadnego dnia, zsynchronizowane zostaną WSZYSTKIE pliki znajdujące się na urządzeniu (operacja ta często zajmuje dużo czasu).

- Podczas synchronizacji i przetwarzania zawsze widoczny jest komunikat oczekiwania, który pokazuje postęp za pomocą dwóch pasków postępu: górny pokazuje całkowity postęp, a dolny wskazuje postęp bieżącego pliku.

W dowolnym momencie można przerwać te operacje, naciskając klawisz Esc. (przerwanie bieżących operacji nie gwarantuje prawidłowego wyświetlania danych).



W takiej sytuacji należy kliknąć przycisk „”, aby ponownie załadować wyświetlaną tabelę.

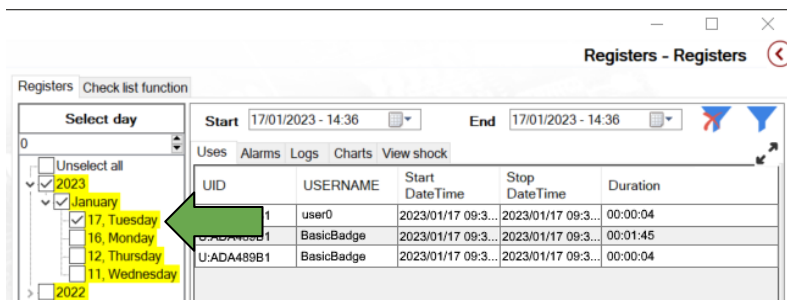
Jeśli czas oczekiwania jest zbyt długi, należy przetwarzać kilka dni naraz).

W górnej części ekranu zawsze widoczny jest pasek, który umożliwia filtrowanie wyświetlanych danych według daty i godziny:

- Po ustawieniu interesującego Cię przedziału czasowego kliknij przycisk „”, aby zastosować filtr.
- Aby przywrócić, naciśnij przycisk „” (Odśwież).
- Przycisk „” po naciśnięciu tworzy plik Excel zawierający wszystkie dane przedstawione w tabelach „Wykorzystanie” i „Alarmy”.

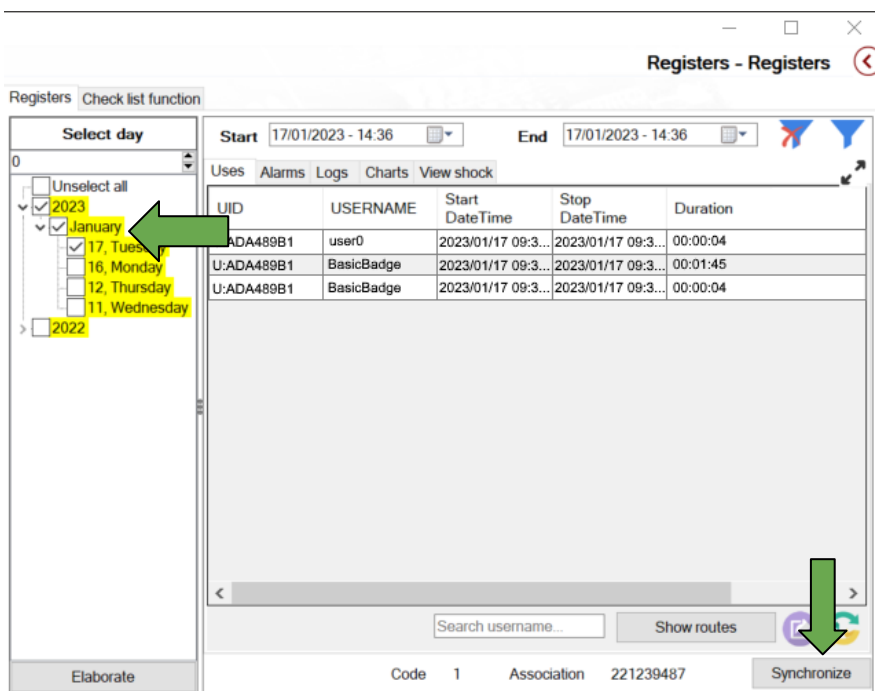
Synchronizacja plików rejestrów

W sekcji „Registri” (Rejestry) na liście dni dostępnych do przetwarzania te, które należy zsynchronizować, zostaną wyświetlone na żółtym tle.



Dzień może zostać przeanalizowany tylko wtedy, gdy plik znajduje się na komputerze. Jeśli tak nie jest, oprogramowanie poprosi o potwierdzenie synchronizacji w momencie wystąpienia żądania.

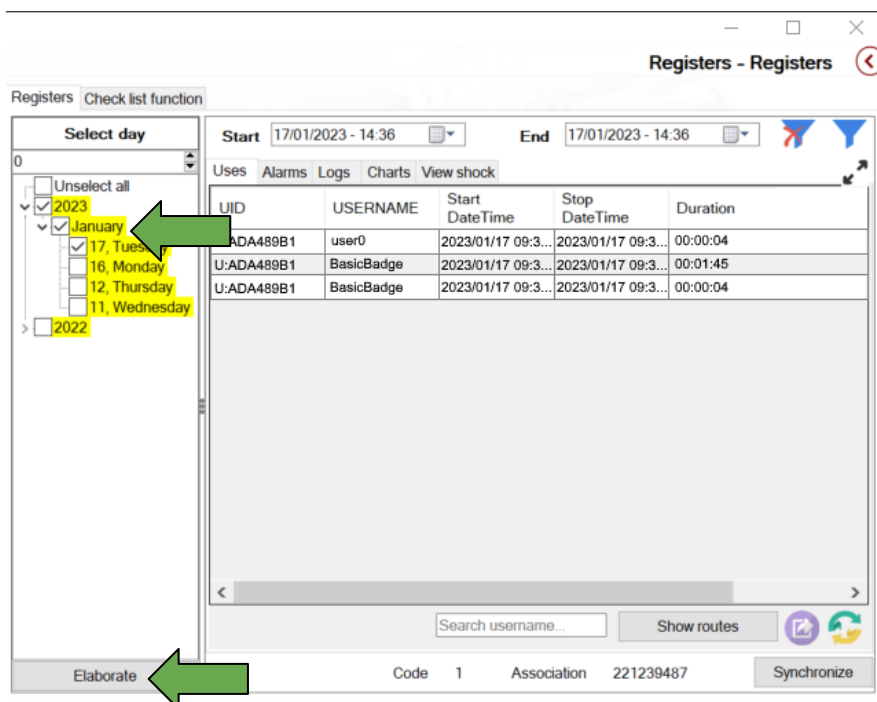
Jeśli chcesz ręcznie zsynchronizować poszczególne pliki, zaznacz pola obok wybranych dni i naciśnij przycisk SYNCHRONIZUJ



Jeśli naciśniesz przycisk SYNCHRONIZUJ bez uprzedniego zaznaczenia żadnego dnia, oprogramowanie pobierze z urządzenia wszystkie pliki, które nie zostały jeszcze zsynchronizowane.

Przeglądanie danych

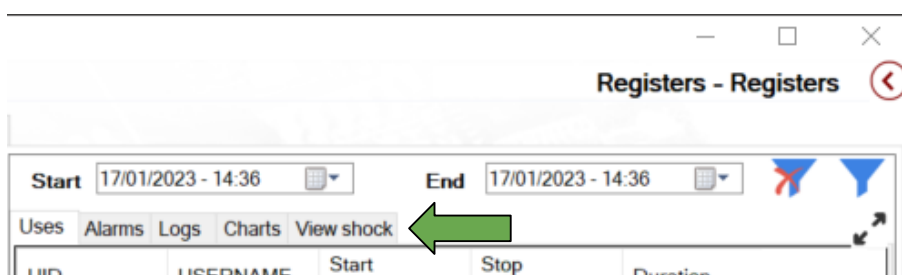
Wybierz jeden lub więcej dni, zaznaczając odpowiednie pola, a następnie kliknij PRZETWÓRZ. Poczekaj na zakończenie operacji.



Tabele obok zostaną wypełnione właśnie przetworzonymi danymi (można włączyć tryb pełnoekranowy).

Dostępne są następujące sesje rejestru:

- Wykorzystanie
- Alarmy
- Log
- Wykresy
- Wyświetl zderzenie



Sekcja Wykorzystanie

Sekcja wykorzystania zawiera wszystkie przypadki wykorzystania pojazdu w podanych danych wyszukiwania.

Dla każdego wykorzystania można przeanalizować:

- użytkownika (oznaczonego identyfikatorem UID i nazwą użytkownika USERNAME)
- datę i godzinę rozpoczęcia
- datę i godzinę zakończenia
- czas trwania
- ewentualne alarmy lub ostrzeżenia
- liczba próbek, na których analizowano zużycie.



Ewentualne kolejne kolumny można ustawić dynamicznie w sekcji „Czujniki”.

- W przypadku urządzeń wyposażonych w GPS można dla każdego użycia wyświetlić trasę za pomocą przycisku „Wyświetl trasy”.
- Po otwarciu „Wirtualnej mapy” wybierz z tabeli użycie, którego trasę chcesz przeanalizować.
- Wirtualna mapa posiada funkcję odtwarzania trasy, która pozwala analizować pozycję i czas punkt po punkcie.

Sekcja Alarmy

Sekcja alarmów zawiera wszystkie alarmy wykryte przez urządzenie i wyświetla je w tabeli Alarmy.

Uses	Alarms	Logs	Charts	View shock			
	DateTime	UID	USERNAME	PROFILE	SENSOR	VALUE	LEVEL
	2023/01/17 14:29:32	00000000		OFF, no pow.	Acceleration	0,9 g	4
	2023/01/17 14:29:35	00000000		OFF, no pow.	Acceleration	1 g	4

Rys. 71 – Alarmy

Wskazane są:

- czas alarmu
- UID (jeśli występuje): jeśli alarm NIE wystąpił podczas użytkowania, UID będzie miało wartość 00000000, a nazwa użytkownika będzie pusta
- profil, podczas którego wystąpił alarm (w powyższym przypadku profil 3, czyli stan spoczynku bez zasilania zewnętrznego)
- typ czujnika (w tym przypadku przyspieszenie)
- ewentualna wartość
- poziom

W dolnej części można przeprowadzić wyszukiwanie według nazwy czujnika (pole rozróżnia wielkość liter) oraz, obok, zaznaczyć opcję ukrywania alarmów, które wystąpiły, gdy żaden użytkownik nie korzystał z urządzenia.

Sekcja Log

Sekcja Log zawiera listę poszczególnych plików dziennika, które zostały wygenerowane przez urządzenie i przetworzone przez komputer.

W tej tabeli można analizować poszczególne logi, a także informacje o czujnikach powiązanych z każdym logiem.

Po wybraniu wiersza w tabeli poniżej wyświetlą się szczegóły tego pliku.

Kliknięcie „Wyświetl na mapie” spowoduje wyświetlenie mapy wskazującej punkt, do którego odnosi się dany log.

Uses

Alarms

Logs

Charts

View shock

Time

latitude

longitude

GPS Status

Profile

USER

2023/01/17 16:36:

0

0

☐

00000000

2023/01/17 16:39:

0

0

☐

00000000

<

>

Description

Value

Alarm

Pitch *

1

Not in alarm

⌵

Acc | X g

0,04

Warning

⌵

Acc | Y g

-0,01

Not in alarm

⌵

Acc | Z g

0,97

Repeated ala

⌵

Movement sen...

0

Not in alarm

⌵

Code

1

Association

221239487

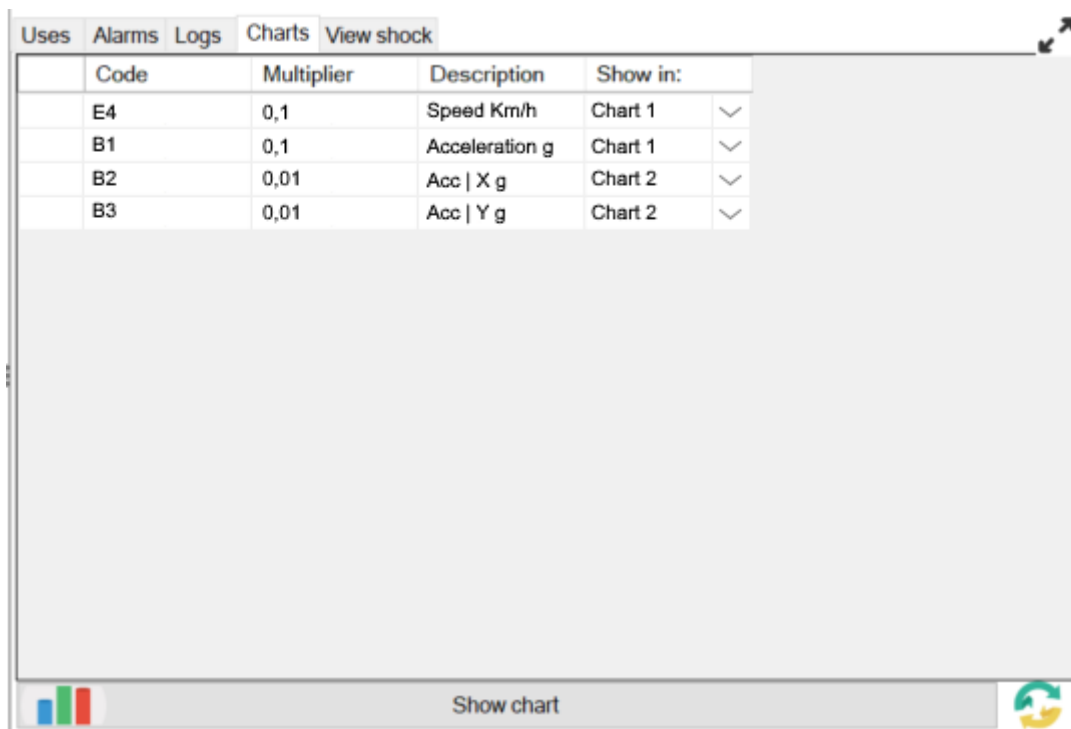
Synchronize

Rys. 72 – Log

- Zielone logi odpowiadają logom normalnym, żółte to ostrzeżenia, a czerwone to alarmy.
- Dla każdego pojedynczego logu można załadować punkt na mapie (w ten sam sposób, jak w poprzednim rozdziale) i powiązane czujniki (po prawej stronie tabeli).
- Tabela logów zawiera wszystkie stany urządzenia i zazwyczaj nie jest wykorzystywana przez użytkownika końcowego, a jedynie w fazie diagnostyki.
- Klikając na EKSPORTUJ, plik można zapisać w formacie .txt.

Wykresy

W sekcji „Wykresy” wybierz z listy 4 dostępnych wykresów ten, który chcesz przeanalizować dla każdego czujnika, a następnie kliknij „Pokaż wykresy”, aby otworzyć wybrane okna:



Rys. 73 - Wykresy

Możliwe jest wprowadzenie wielu wartości do tego samego wykresu i wyświetlenie maksymalnie czterech okien jednocześnie.

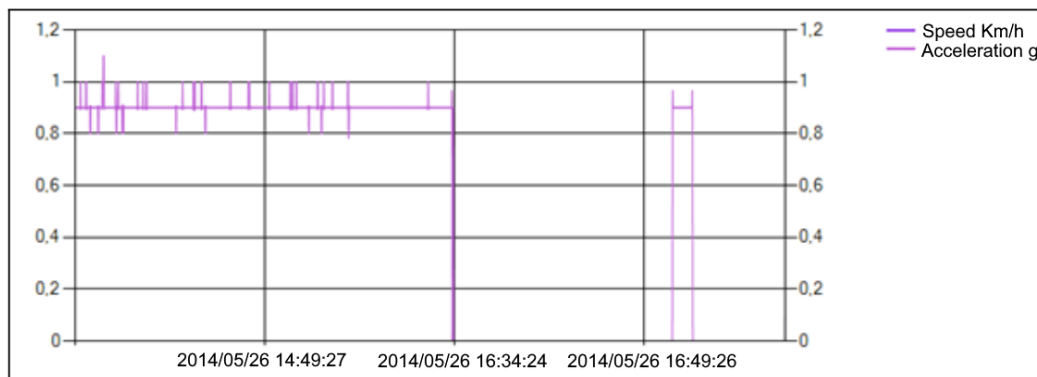
Po wybraniu wartości do wyświetlenia kliknij „Pokaż wykresy” u dołu, aby narysować wykresy.



Uwaga: W zależności od ilości wprowadzanych danych ładowanie wykresów może trwać dłużej lub krócej. Jeśli czas ten jest zbyt długi, należy zamknąć okno i powtórzyć operację, wybierając mniejszą liczbę dni.



Wybierając więcej czujników dla tego samego wykresu, należy zwrócić uwagę na stosowany mnożnik

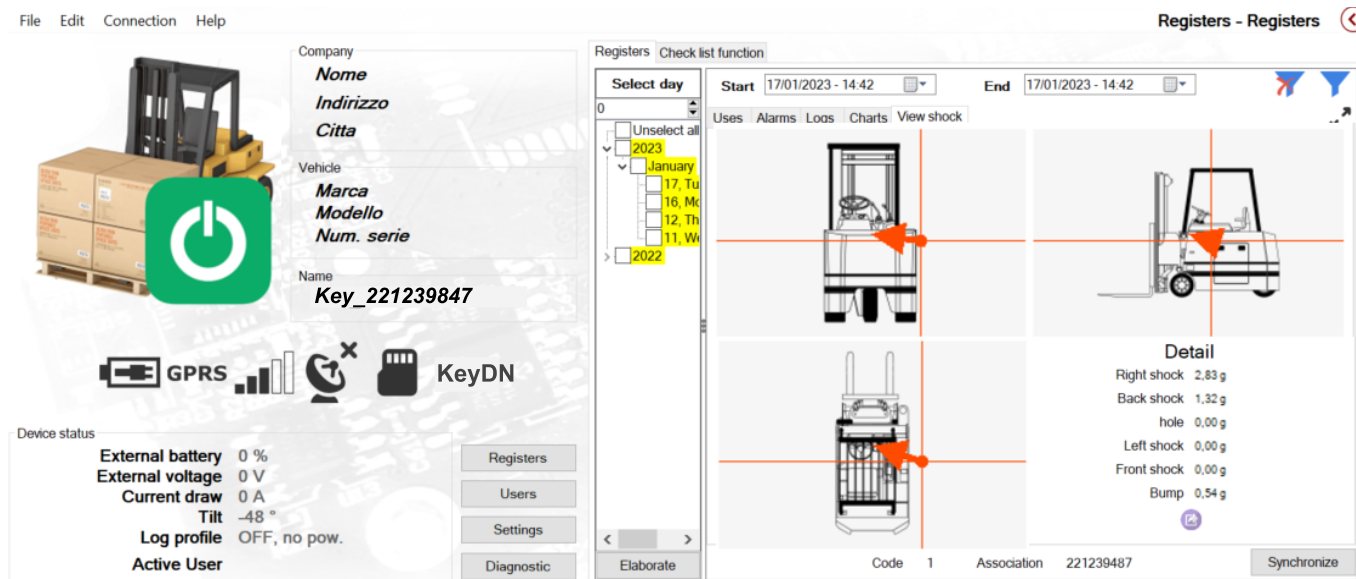


Rys. 74 – Wykres (przykład)

- W oknie wykresu można zmienić grubość linii, zmienić kolor tła i włączyć symbol wskazujący na wykresie różne wartości przyjęte przez czujnik.
- W grupie „Na osi Y2” wymienione są analizowane czujniki, a obok nich znajduje się pole wyboru, które po zaznaczeniu przenosi wykres odpowiedniego czujnika na oś Y2 (po prawej stronie), umożliwiając w ten sposób wyświetlanie w wielu skalach.
- Przesuwając kursor w dowolnym miejscu wykresu, wyświetla się dymek wskazujący wartość czujnika w tym konkretnym punkcie. Za pomocą kółka myszy można zmieniać powiększenie wykresu, aby powiększyć lub pomniejszyć określony obszar.
- Można również powiększyć obraz, rysując prostokąt w obszarze, który chcesz powiększyć. W menu, które otwiera się po kliknięciu prawym przyciskiem myszy, można zresetować powiększenie, aby wyświetlić cały wykres i, w razie potrzeby, wydrukować bieżący widok.

Sekcja Wyświetl zderzenie

Po zderzeniu można wyświetlić wykres, który wskazuje na trzech ortogonalnych rzutach, w którym obszarze pojazdu doszło do zderzenia:



Rys. 75 - Zderzenie

Aby wyświetlić ten rodzaj wykresu, należy znaleźć na liście alarmów najsilniejsze zderzenie; kliknąć na wartość, aby tabela stała się niebieska; a na koniec kliknąć przycisk „Wyświetl zderzenie” w prawym dolnym rogu.



Via Vizzano 44 - 40037
Sasso Marconi (BO)
+39 05118893470
info@kiwitron.com
www.kiwitron.com